

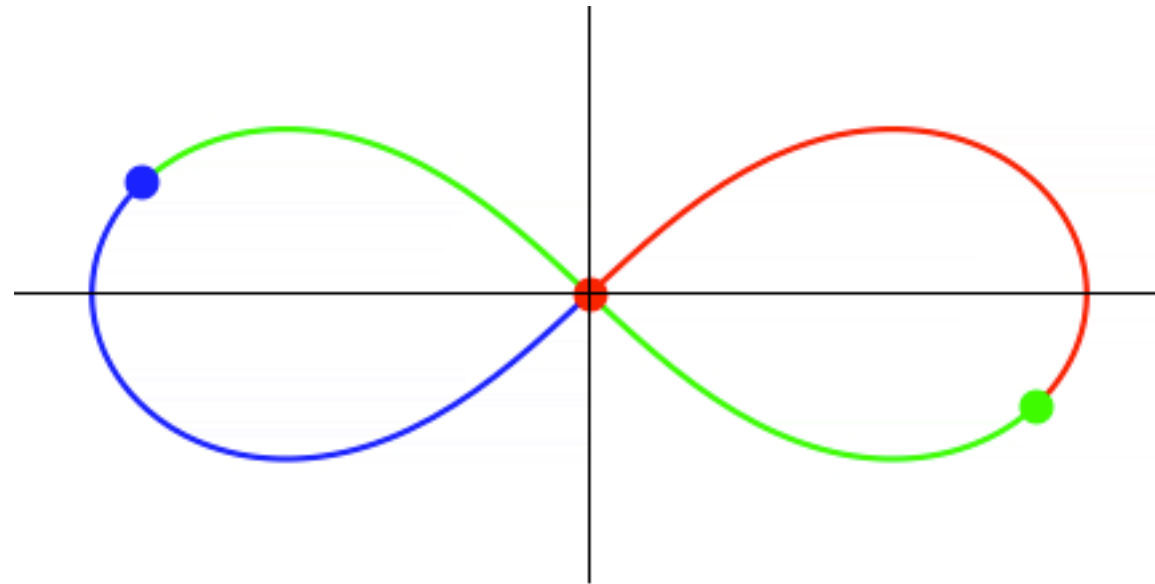
# 複素時間平面上の 三体8の字解

藤原俊朗，福田宏，尾崎浩司，山田道夫

天体力学N体力学研究会

2015/12/24 千葉

# 3体8の字解



C. Moore 1993,

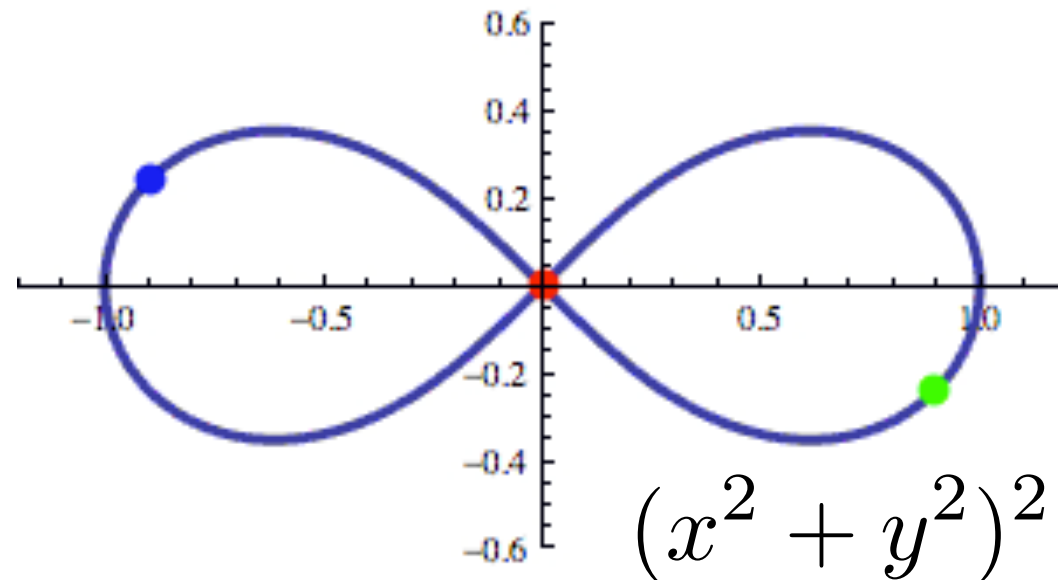
A. Chenciner, R. Montgomery 2000

$$\mathbf{q}_1 = \mathbf{q}(t), \mathbf{q}_2 = \mathbf{q}(t + T/3), \mathbf{q}_3 = \mathbf{q}(t + 2T/3).$$

$$H = \frac{1}{2} \sum |\dot{\mathbf{q}}_k|^2 - \frac{1}{\alpha} \sum \frac{1}{|\mathbf{q}_i - \mathbf{q}_j|^\alpha}.$$

$$\sum \mathbf{q}_k = 0, \quad \sum \mathbf{q}_k \times \dot{\mathbf{q}}_k = 0.$$

# Lemniscate上の 三体8の字解



T. Fujiwara, H. Fukuda, H. Ozaki 2003

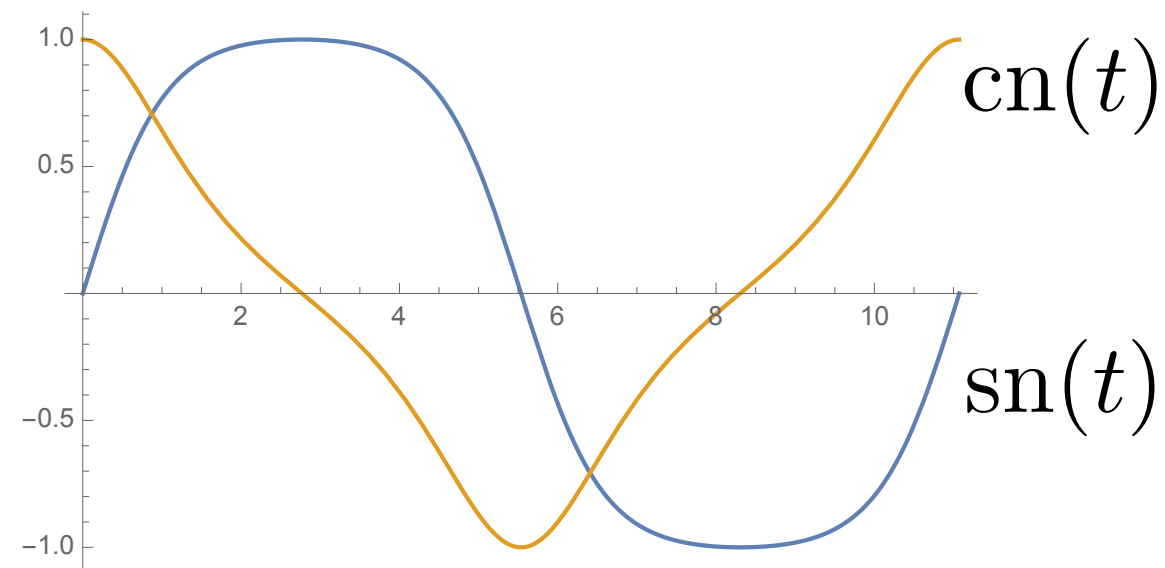
$$H = \frac{1}{2} \sum |\dot{\mathbf{q}}_k|^2 + \frac{1}{2} \sum \ln |\mathbf{q}_i - \mathbf{q}_j| - \frac{\sqrt{3}}{24} \sum |\mathbf{q}_i - \mathbf{q}_j|^2$$

# Lemniscate 上の3体8の字 解

$$\mathbf{q} = (x, y) = \frac{1}{1 + \operatorname{cn}^2(t)} (\operatorname{sn}(t), \operatorname{sn}(t)\operatorname{cn}(t))$$

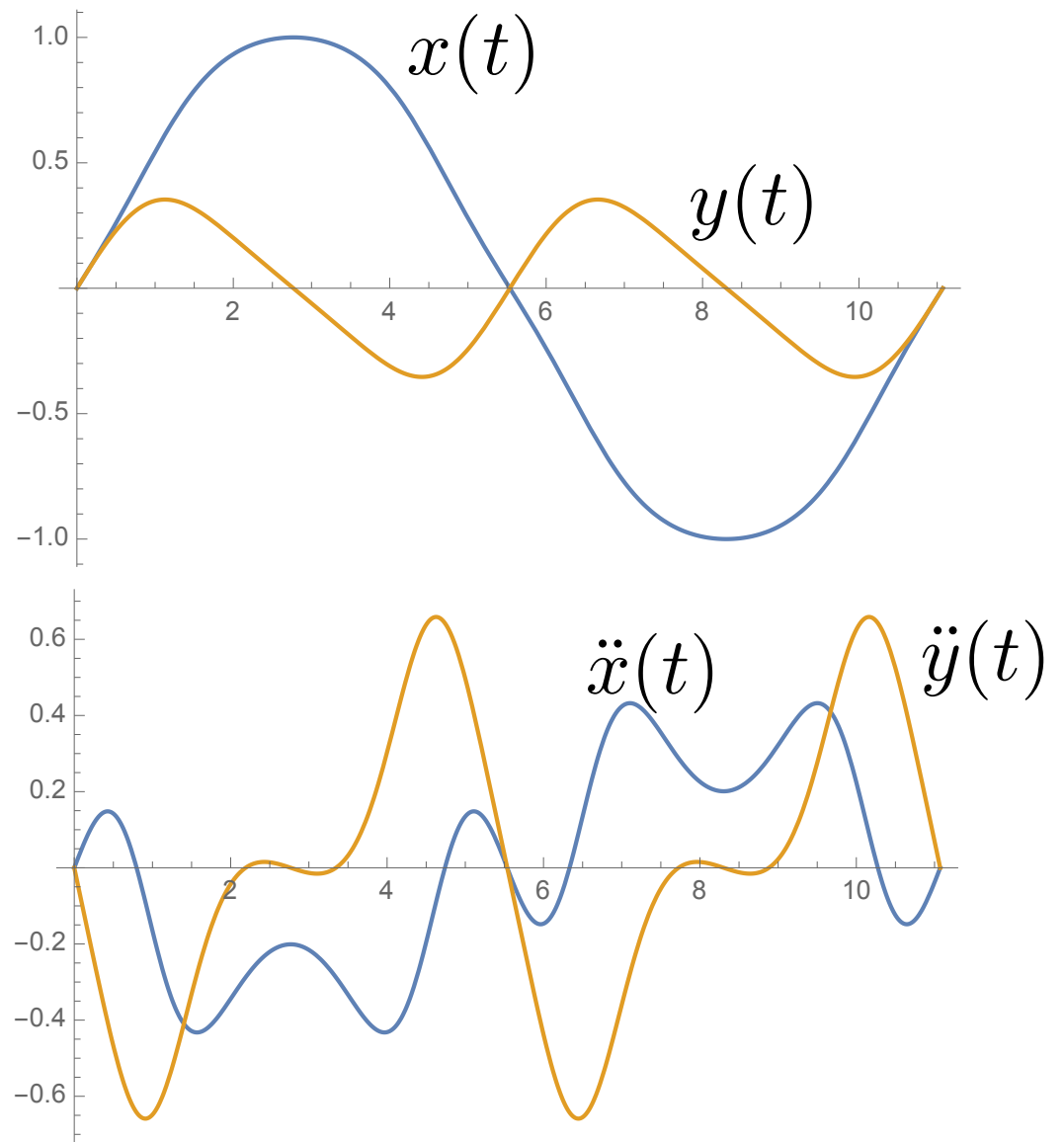
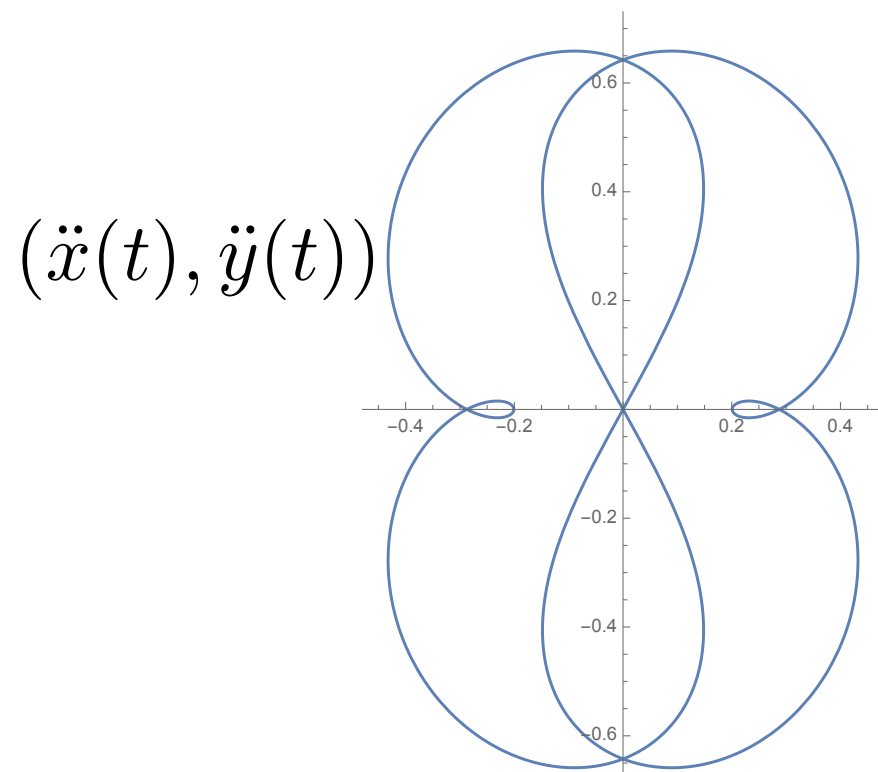
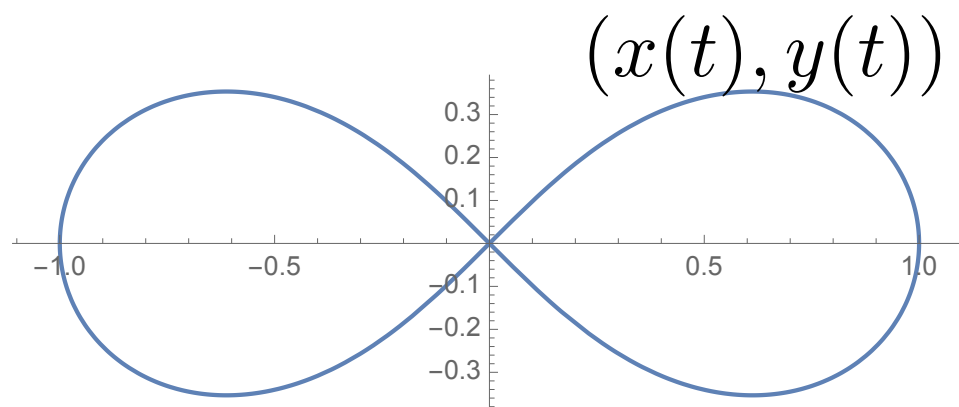
$$\operatorname{sn}^{-1}(t) = \int_0^t \frac{d\xi}{\sqrt{(1 - \xi^2)(1 - k^2\xi^2)}}, \quad \operatorname{sn}^2(t) + \operatorname{cn}^2(t) = 1$$

$$T = 4K, \quad K = \operatorname{sn}^{-1}(1), \quad k^2 = \frac{2 + \sqrt{3}}{4} = 0.93301\dots$$



# Lemniscate 上の3体8の字 解

$$\mathbf{q} = (x, y) = \frac{1}{1 + \operatorname{cn}^2(t)} (\operatorname{sn}(t), \operatorname{sn}(t)\operatorname{cn}(t))$$

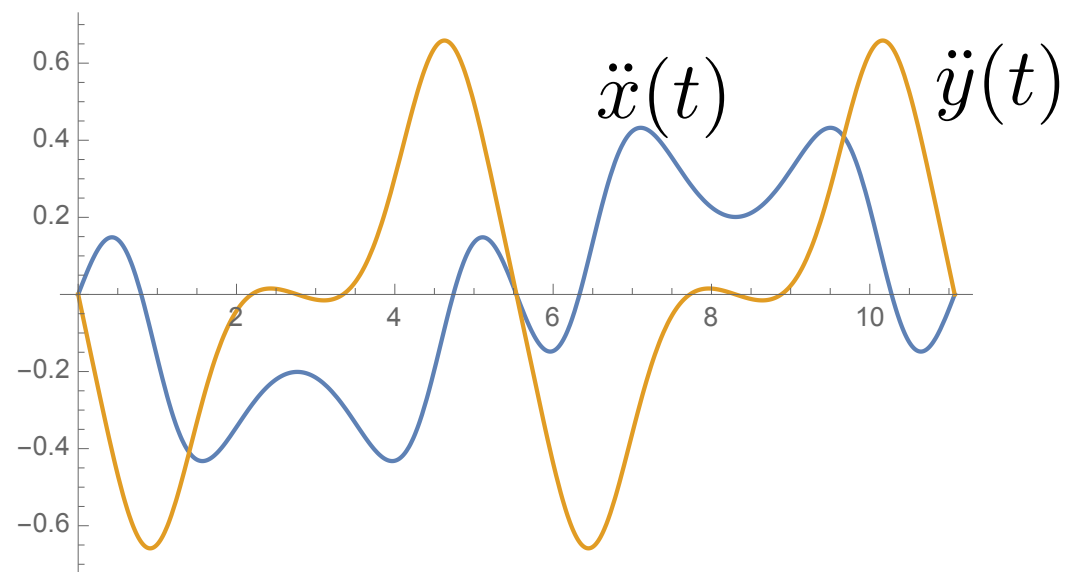
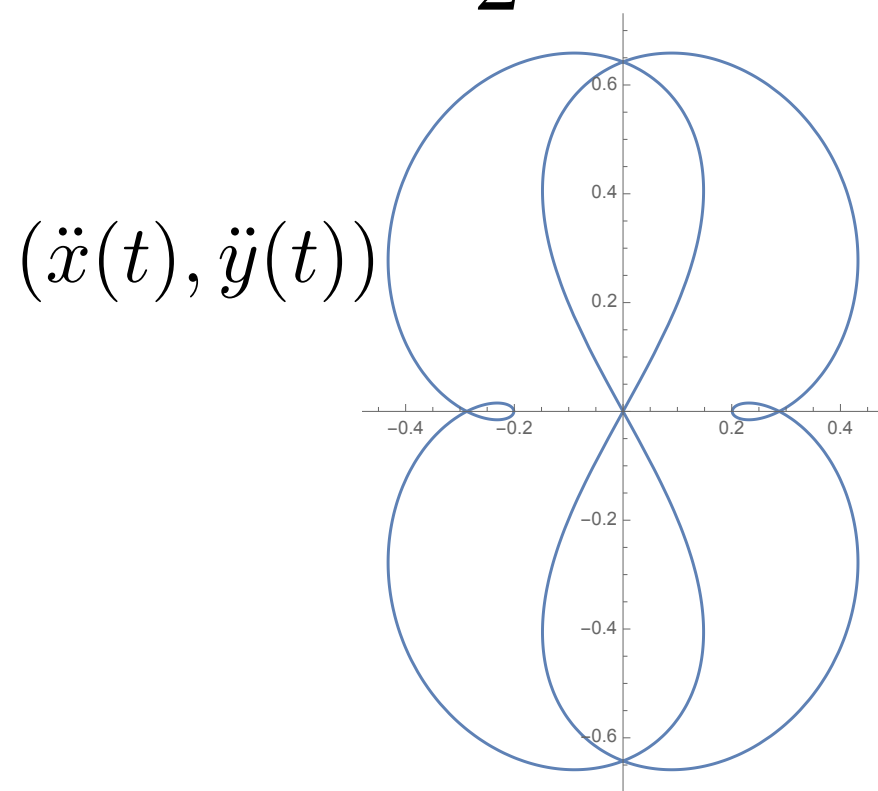


# Lemniscate 上の3体8の字 解

$$\mathbf{q} = (x, y) = \frac{1}{1 + \operatorname{cn}^2(t)} (\operatorname{sn}(t), \operatorname{sn}(t)\operatorname{cn}(t))$$

$$\ddot{\mathbf{q}}_k(t) = -\frac{\partial U}{\partial \mathbf{q}_k}$$

$$U = \frac{1}{2} \sum \ln |\mathbf{q}_i - \mathbf{q}_j| - \frac{\sqrt{3}}{24} \sum |\mathbf{q}_i - \mathbf{q}_j|^2$$

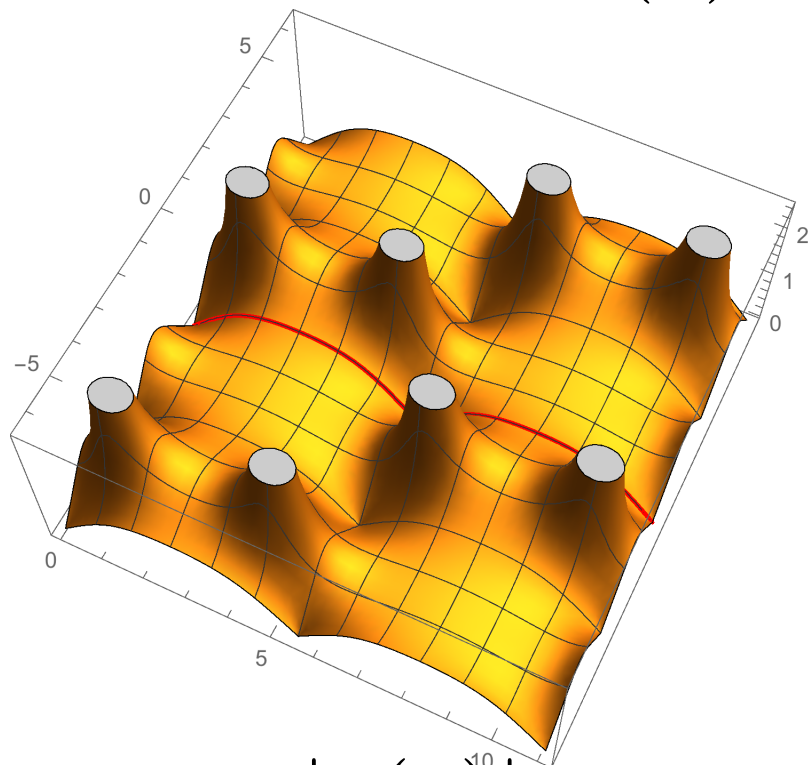


# 複素時間平面上の Lemniscate解

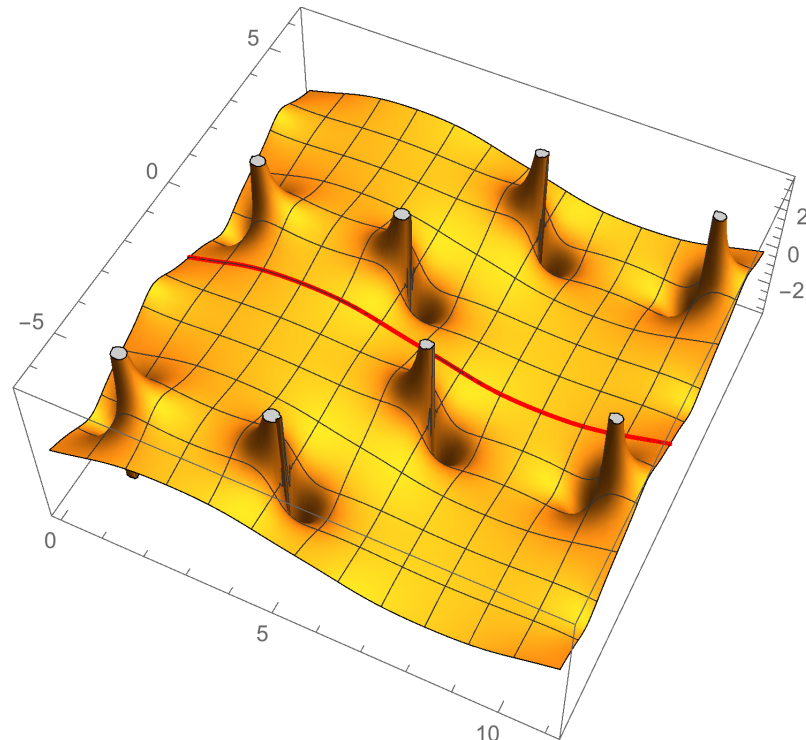
$$t \in \mathbb{R} \rightarrow z = t + i\tau \in \mathbb{C}$$

$$x(t), y(t) \in \mathbb{R} \rightarrow x(z), y(z) \in \mathbb{C}$$

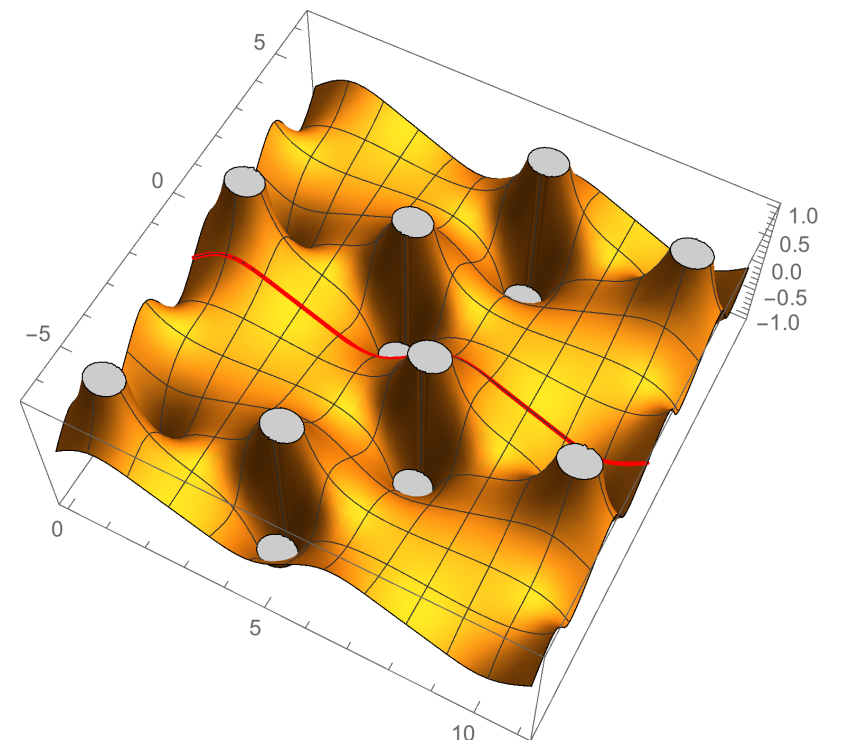
$$\leftrightarrow q(z) = x(z) + iy(z), q^\dagger(z) = x(z) - iy(z) \in \mathbb{C}$$



$$|q(z)|^{10}$$

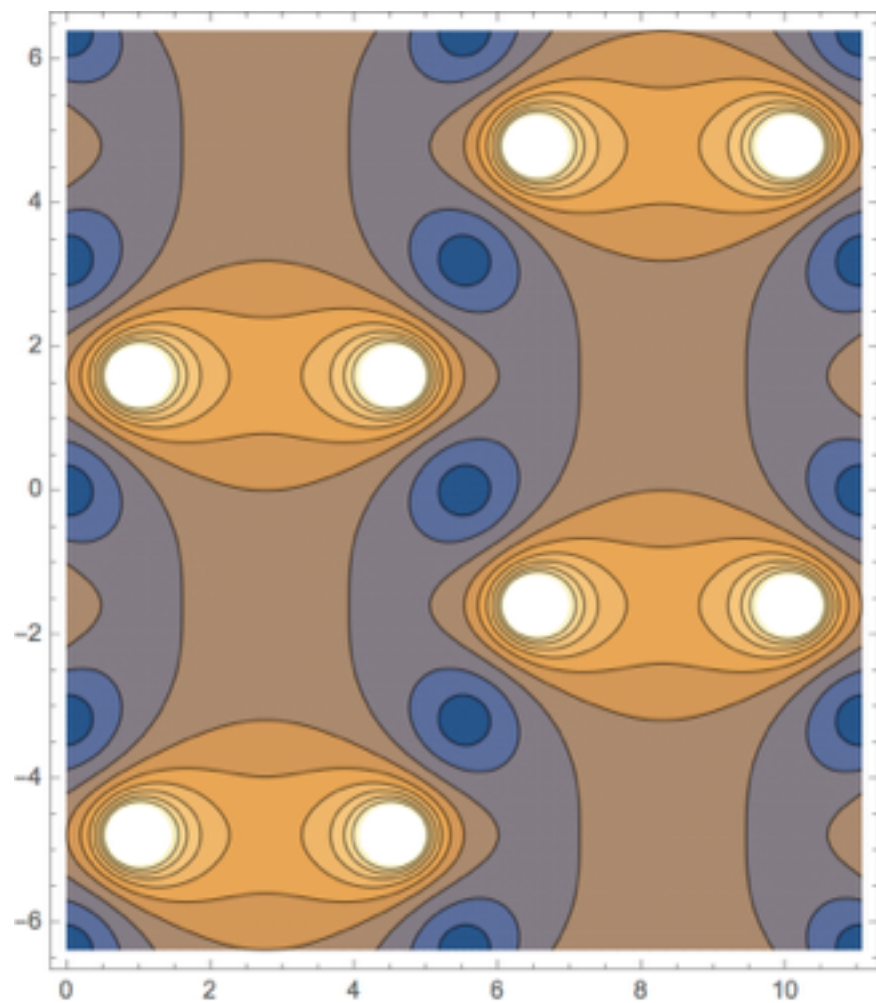


$$\Re(q(z))$$

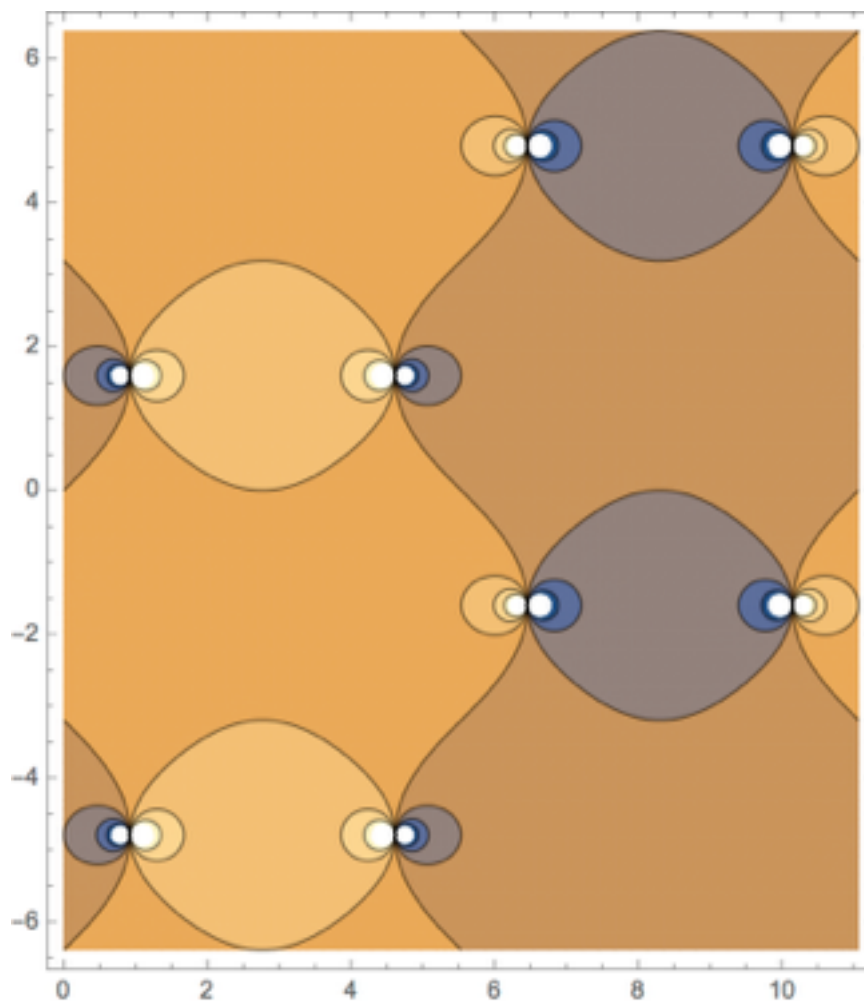


$$\Im(q(z))$$

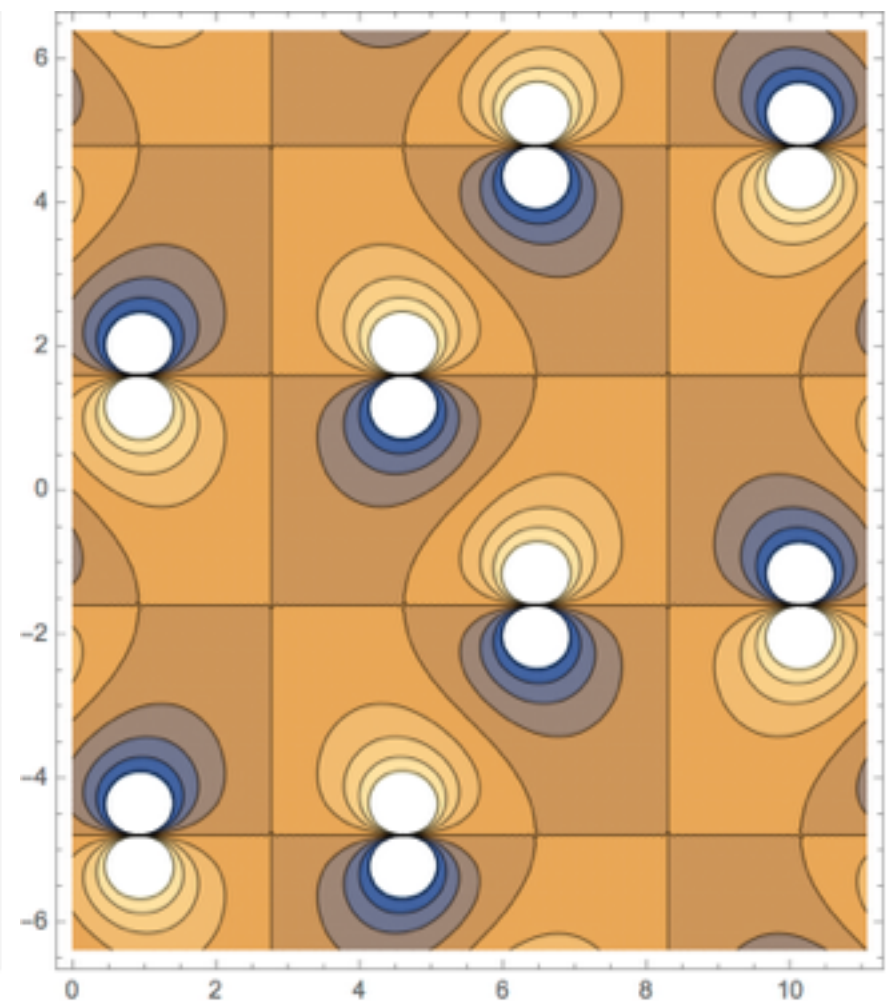
# 複素時間平面上の Lemniscate解



$$|q(z)|$$

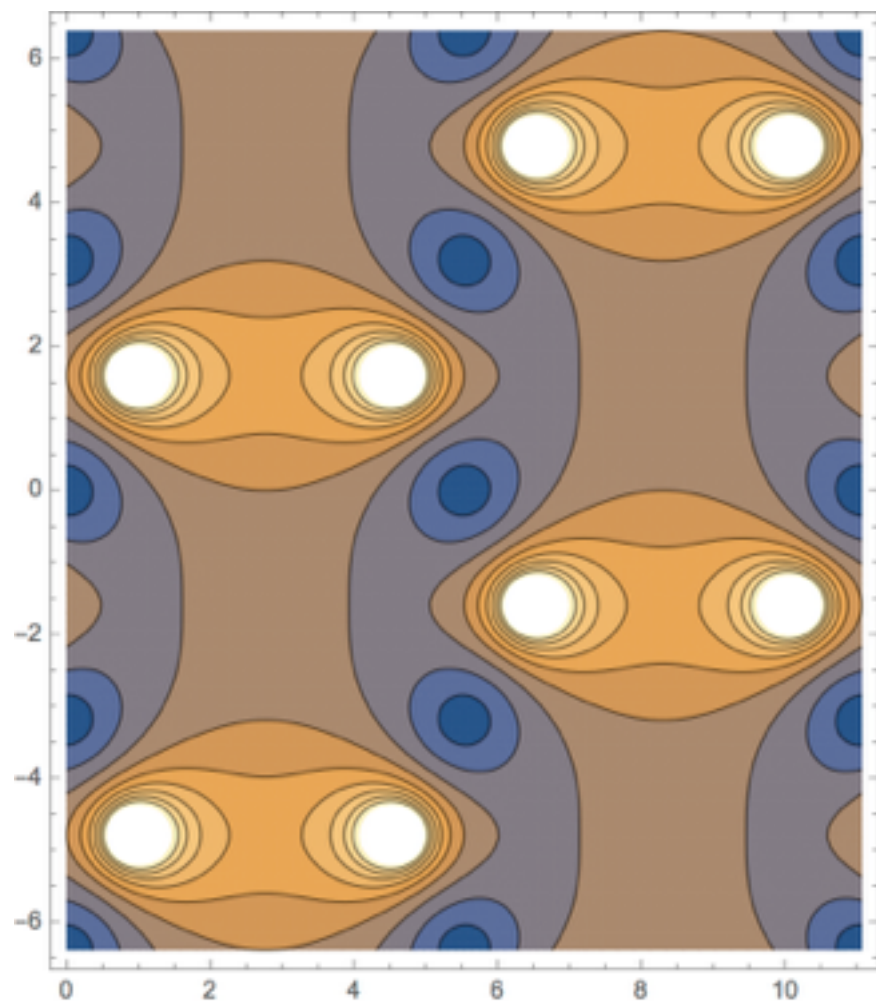


$$\Re(q(z))$$

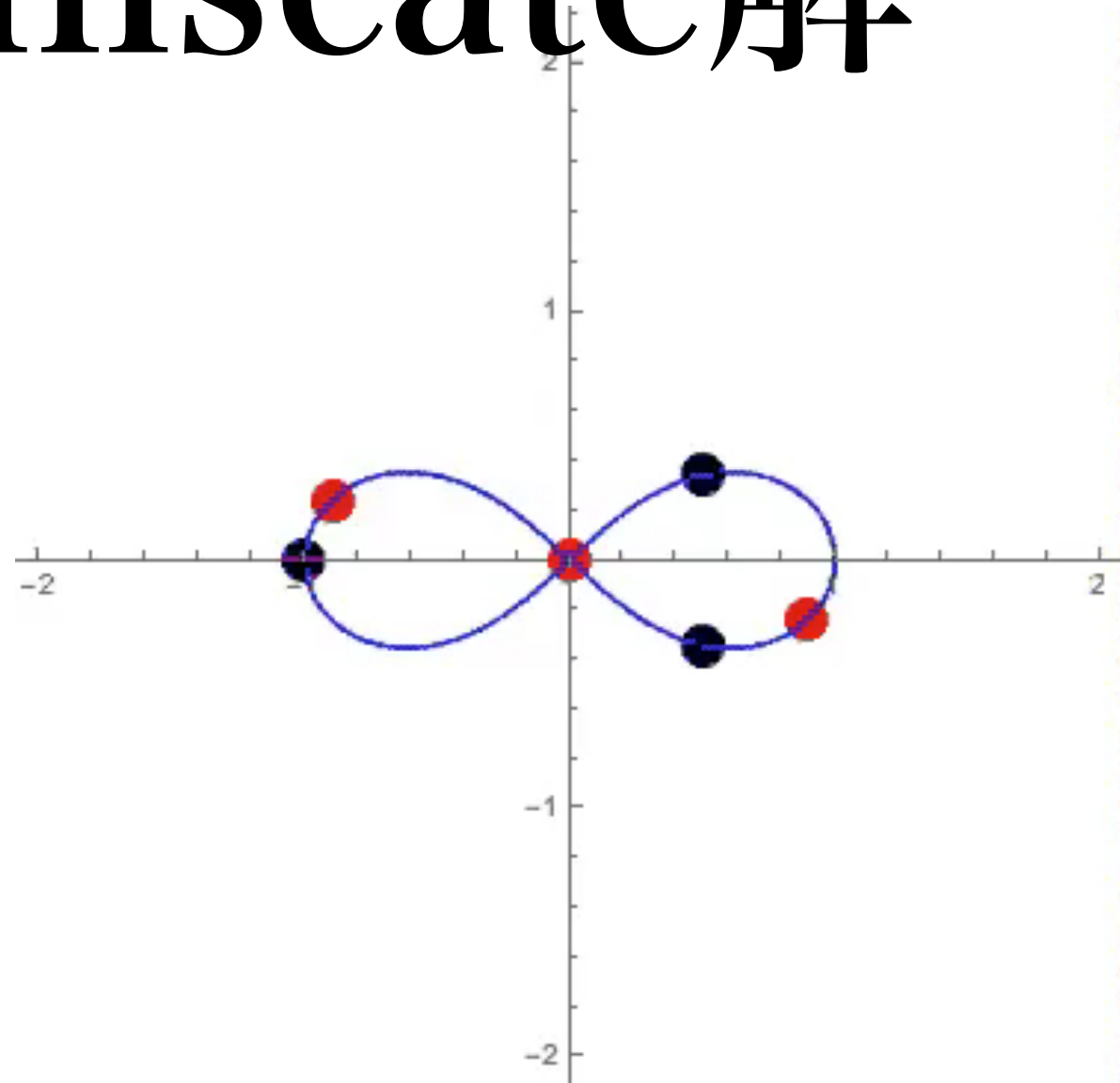


$$\Im(q(z))$$

# 複素時間平面上の Lemniscate解



$|q(z)|$



$\{q(t + i\tau) \text{ for } 0 \leq t \leq 4K\}$

movie for  $0 \leq \tau \leq 4K'$

# 1次元等質量3体

問題

$$q_k \in \mathbb{R}, \quad k = 1, 2, 3.$$

$$H = \frac{1}{2} \sum \dot{q}_k^2 - \frac{1}{36} \sum \frac{1}{(q_i - q_j)^2} = 0.$$

$$\sum q_k = 0, \quad \sum q_k^2 = \frac{3}{2}.$$

解答

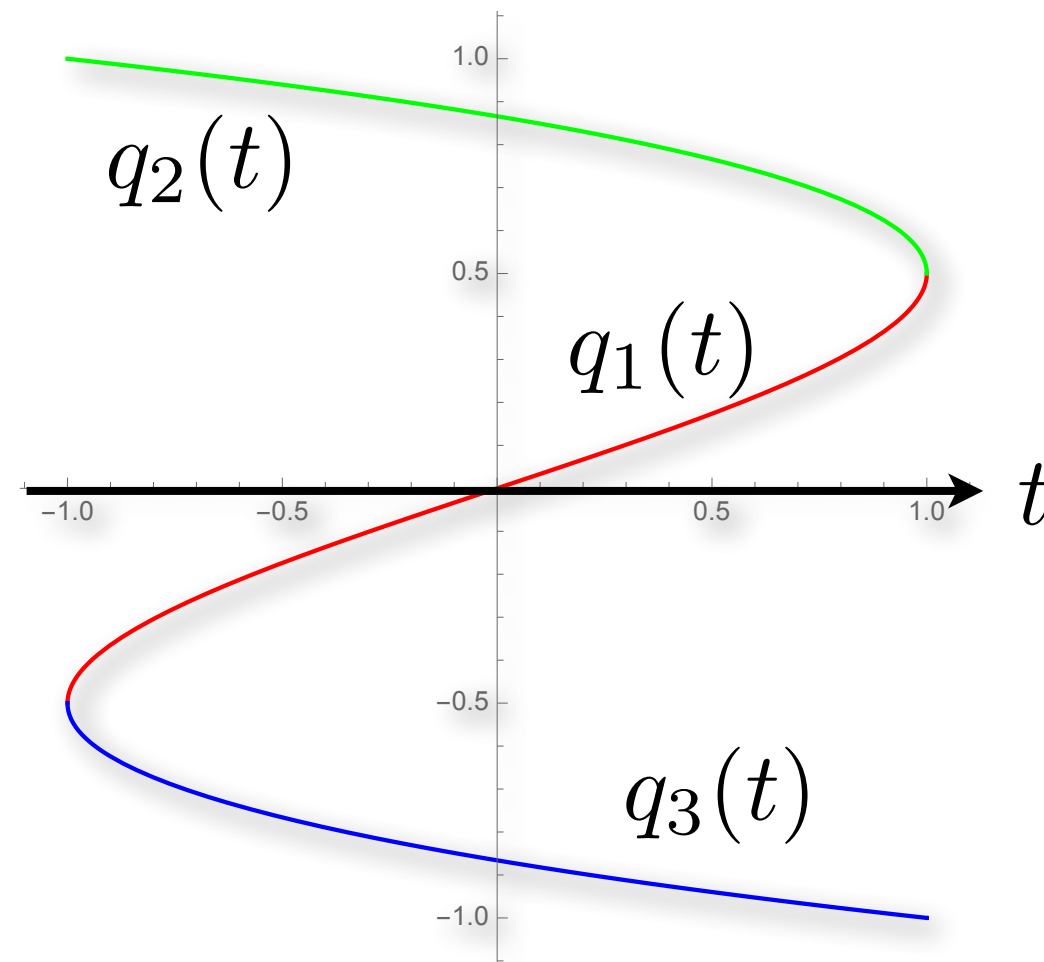
$$q_1(\phi) = \sin(\phi), \quad q_2(\phi) = \sin(\phi + 2\pi/3), \quad q_3(\phi) = \sin(\phi + 4\pi/3)$$

$$t = \sin(3\phi)$$

# 1次元等質量3体

$$q_1(\phi) = \sin(\phi), \quad q_2(\phi) = \sin(\phi + 2\pi/3), \quad q_3(\phi) = \sin(\phi + 4\pi/3)$$

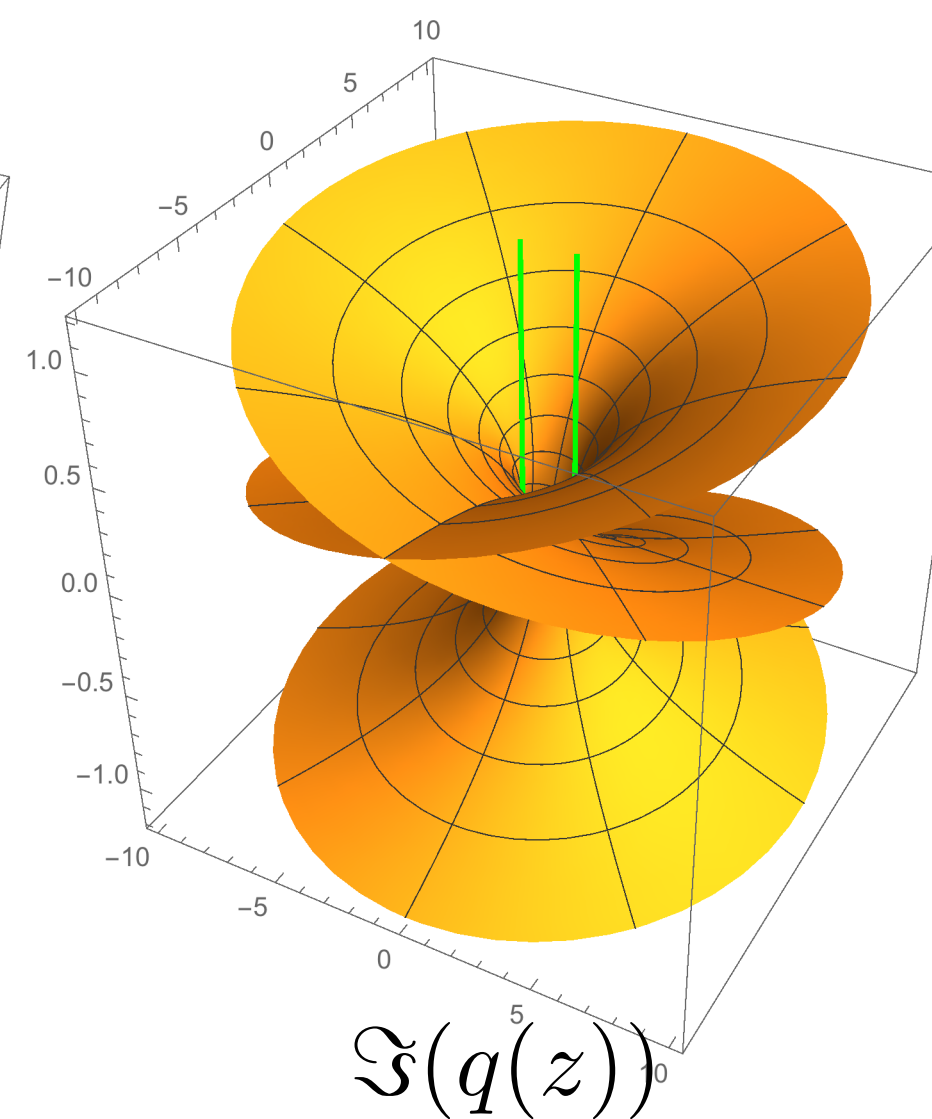
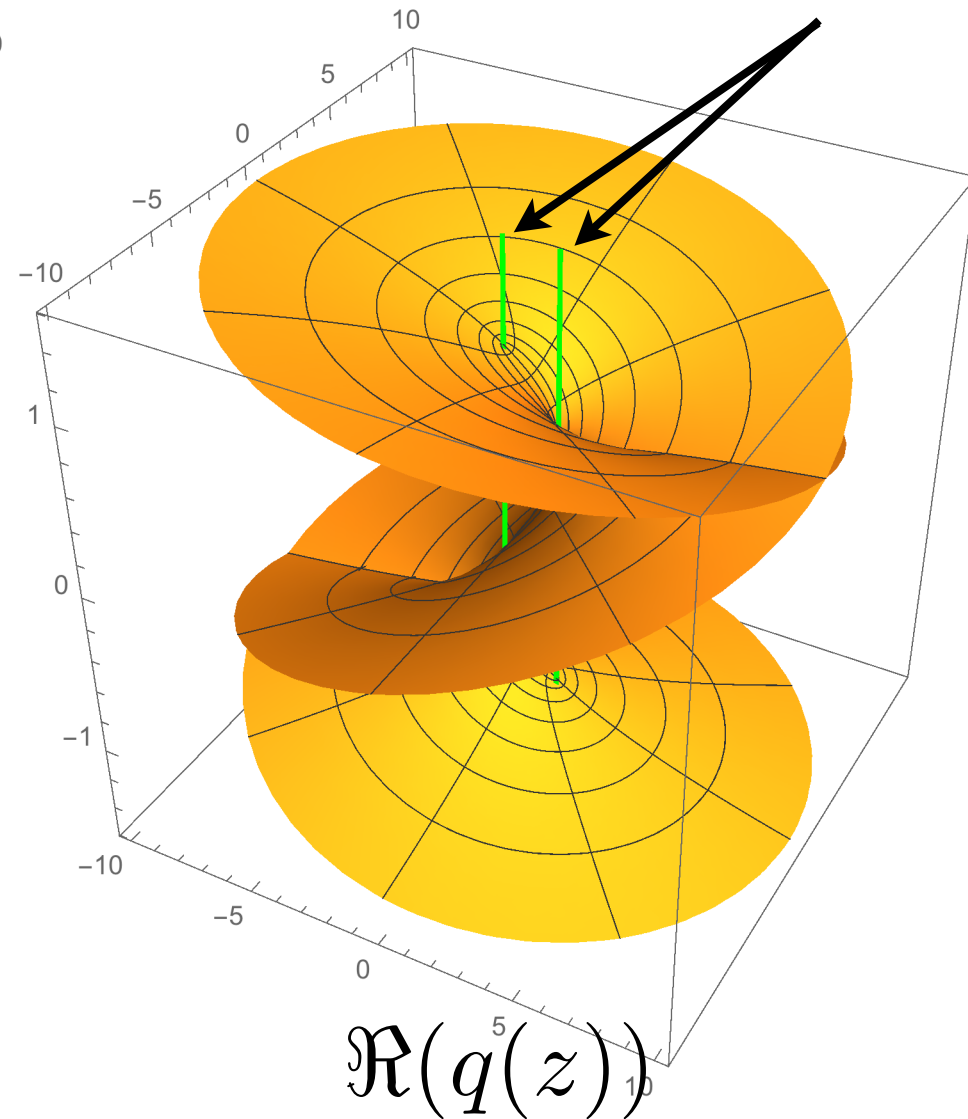
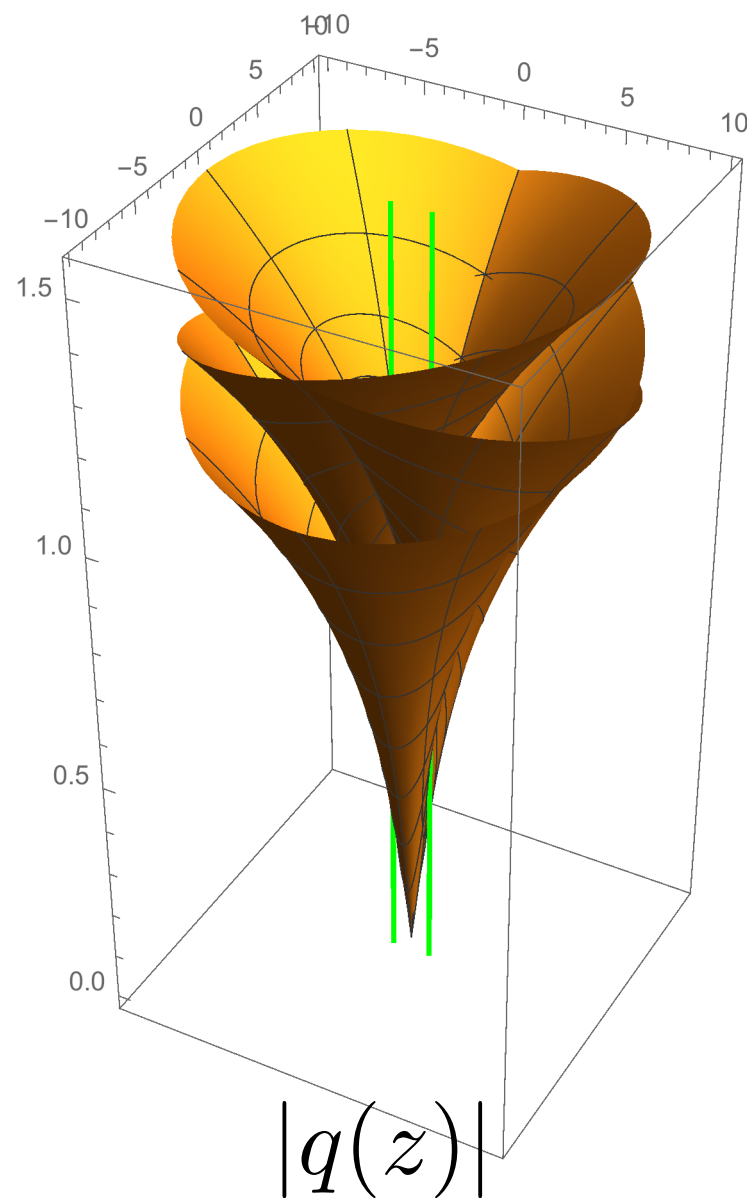
$$t = \sin(3\phi) = -q_k(4q_k^2 - 3)$$



1本の曲線  $t = -q(4q^2 - 3)$  の上に乗っている

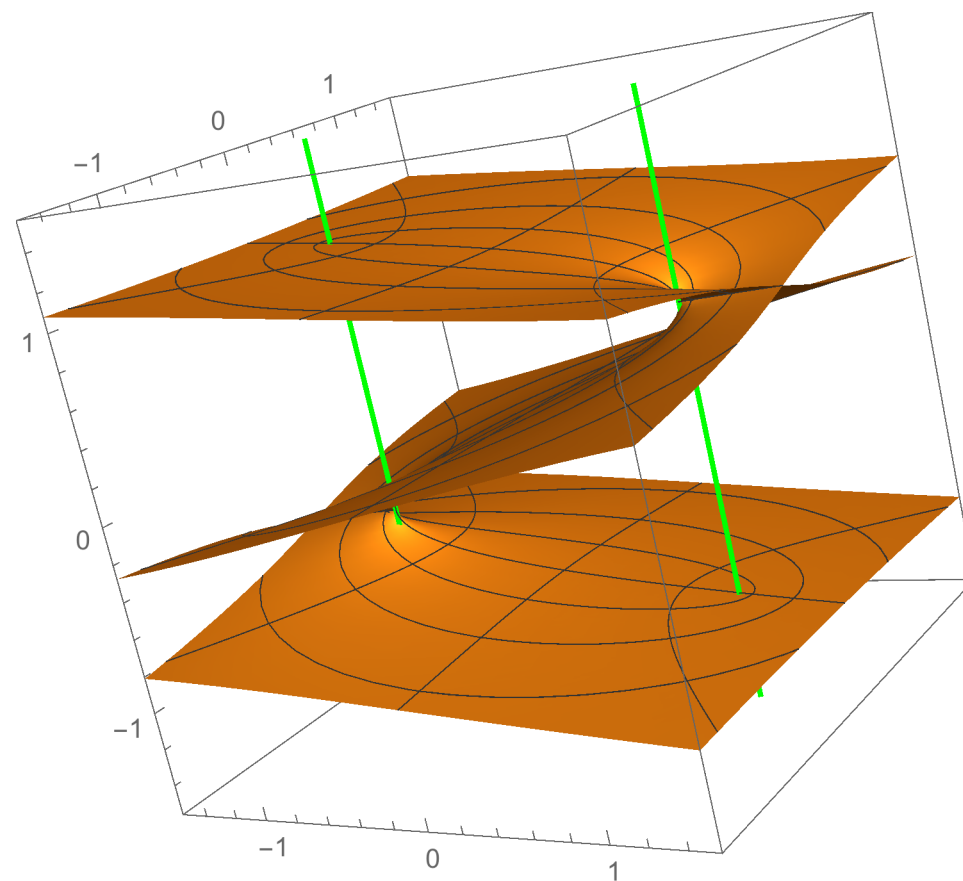
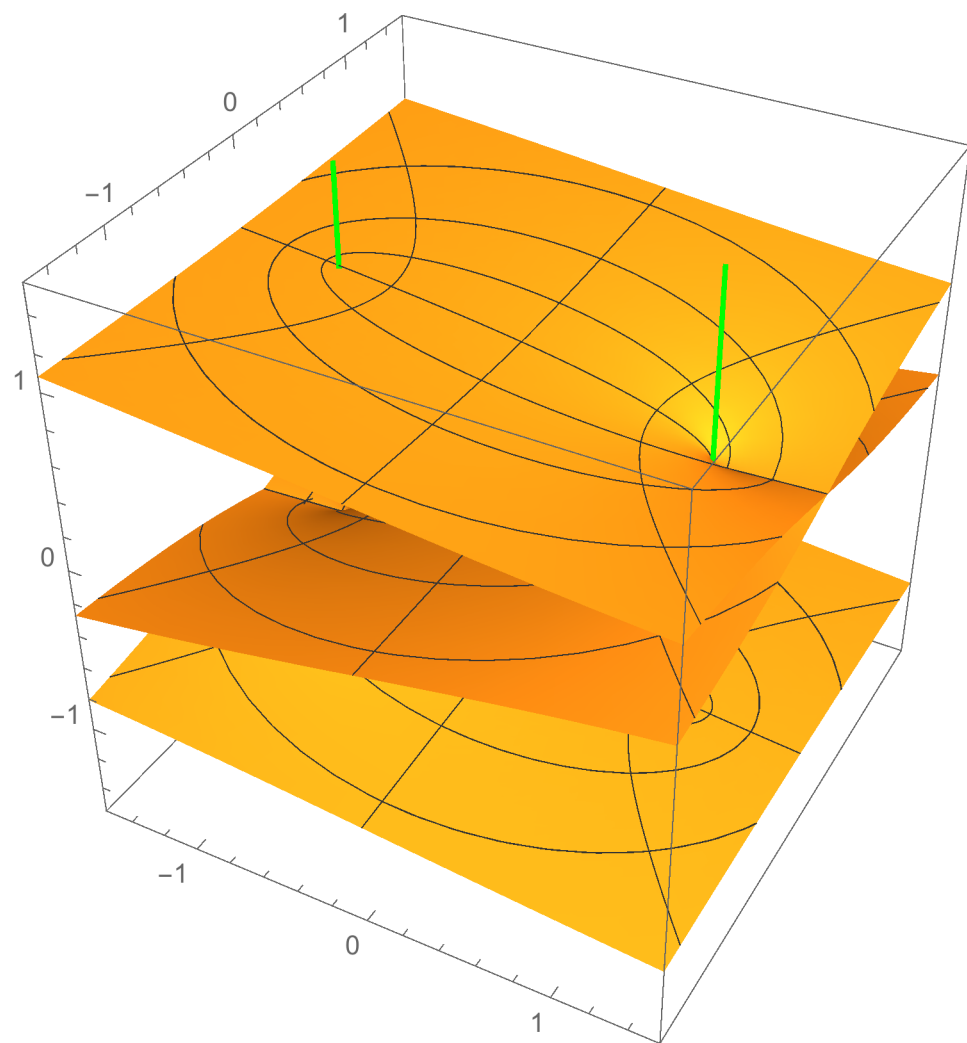
# 1次元等質量3体

分岐点： $z = \pm 1$



$z = -q(4q^2 - 3)$  で定義される Riemann 面  
に乗っている

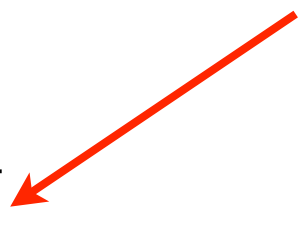
# 1次元等質量3体



$\Re(q(z))$  分岐点近くの様子

# 複素時間平面での 3体8の字解

# 3体8の字解

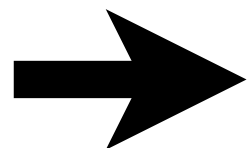
$$H = \frac{1}{2} \sum |\mathbf{q}_k|^2 - \frac{1}{2} \sum \frac{1}{|\mathbf{q}_i - \mathbf{q}_j|^2}$$


強い力のポテンシャル

$$\frac{d\mathbf{q}_k}{dt} = \frac{\partial H}{\partial \mathbf{p}_k}, \quad \frac{d\mathbf{p}_k}{dt} = -\frac{\partial H}{\partial \mathbf{q}_k}$$

8の字解の初期値：  $\{\mathbf{q}_k(0), \mathbf{p}_k(0)\}$

$$\sum \mathbf{q}_k = 0, \quad \sum \mathbf{q}_k \times \dot{\mathbf{q}}_k = 0,$$



$$H = 0, \quad I = \sum |\mathbf{q}_k|^2 = \text{constant}$$

# 3体8の字解

複素化  $t \rightarrow z \in \mathbb{C}$

$$\mathbf{q}_k = (x_k(z), y_k(z)) \in \mathbb{C}^2 \leftrightarrow q_k = x_k + iy_k, q_k^\dagger = x_k - iy_k.$$

$$\mathcal{L} = 2L = \sum \frac{dq_k}{dz} \frac{dq_k^\dagger}{dz} + \sum \frac{1}{(q_i - q_j)(q_i^\dagger - q_j^\dagger)}$$



$$\mathcal{H} = 2H = \sum p_k^\dagger p_k - \sum \frac{1}{(q_i - q_j)(q_i^\dagger - q_j^\dagger)}$$

$$\frac{dq_k}{dz} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p_k}, \quad \frac{dp_k}{dz} = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial q_k} \quad \text{and for } q_k^\dagger, p_k^\dagger.$$

8の字解の初期値：  $\{q_k(0), q_k^\dagger(0), p_k(0), p_k^\dagger(0)\}$

# 3体8の字解

複素化についての註:

複素化  $t \rightarrow z \in \mathbb{C}$

$$\mathbf{q}_k = (x_k(z), y_k(z)) \in \mathbb{C}^2 \leftrightarrow q_k = x_k + iy_k, q_k^\dagger = x_k - iy_k.$$

$q_k^\dagger(z)$  は  $q_k(z)$  の複素共役ではない.  $q_k, q_k(z)^\dagger$  は, 上で定義された  $x_k(z)$  と  $y_k(z)$  の独立な線形結合で, 独立変数. どちらも  $z$  の解析関数.

独立変数として,  $x_k(z), y_k(z) \in \mathbb{C}$  を使って,

$$L = \frac{1}{2} \sum \left( \left( \frac{dx_k}{dz} \right)^2 + \left( \frac{dy_k}{dz} \right)^2 \right) + \frac{1}{2} \sum \frac{1}{(x_i - x_j)^2 + (y_i - y_j)^2}$$

としても構わない. この式のどこにも複素共役は出てこない.

これを  $x_k, y_k$  と 1 対 1 対応な線形結合  $q_k, q_k^\dagger$  で書き直したのが, 前ページの Lagrangian.

# 数値計算への註：

数値計算には Mathematica の NDSolve を用いた．ヘルプに「NDSolve の微分方程式には，複素数を使うことができる．」とあるように，複素関数を扱うことができる．しかし，積分の始点，終点は「 $\{x, x_{\min}, x_{\max}\}$ 」と書かれているように，実数で与えなければいけないようだ．そこで，運動方程式

$$\frac{dq_k}{dz} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p_k}, \quad \frac{dp_k}{dz} = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial q_k} \quad \text{and for } q_k^\dagger, p_k^\dagger.$$

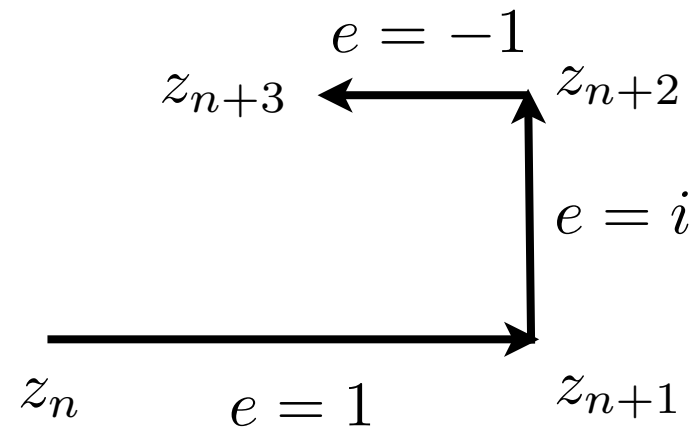
を始点  $z_i$  から  $z_f$  まで積分する際には， $z_f - z_i = e\sigma_{\max}$ ， $\sigma_{\max} > 0$ ， $e \in \mathbb{C}$ ， $|e| = 1$  として，微分方程式

$$\frac{dq_k}{d\sigma} = e \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p_k}, \quad \frac{dp_k}{d\sigma} = -e \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial q_k} \quad \text{and for } q_k^\dagger, p_k^\dagger.$$

を  $\{\sigma, 0, \sigma_{\max}\}$  の範囲で積分した．

# 数値計算への註：続き

実際には，斜めの積分路は使っておらず， $e = \pm 1, \pm i$ ，つまり実軸に平行か虚軸に平行な経路を組み合わせて，積分を実行した．



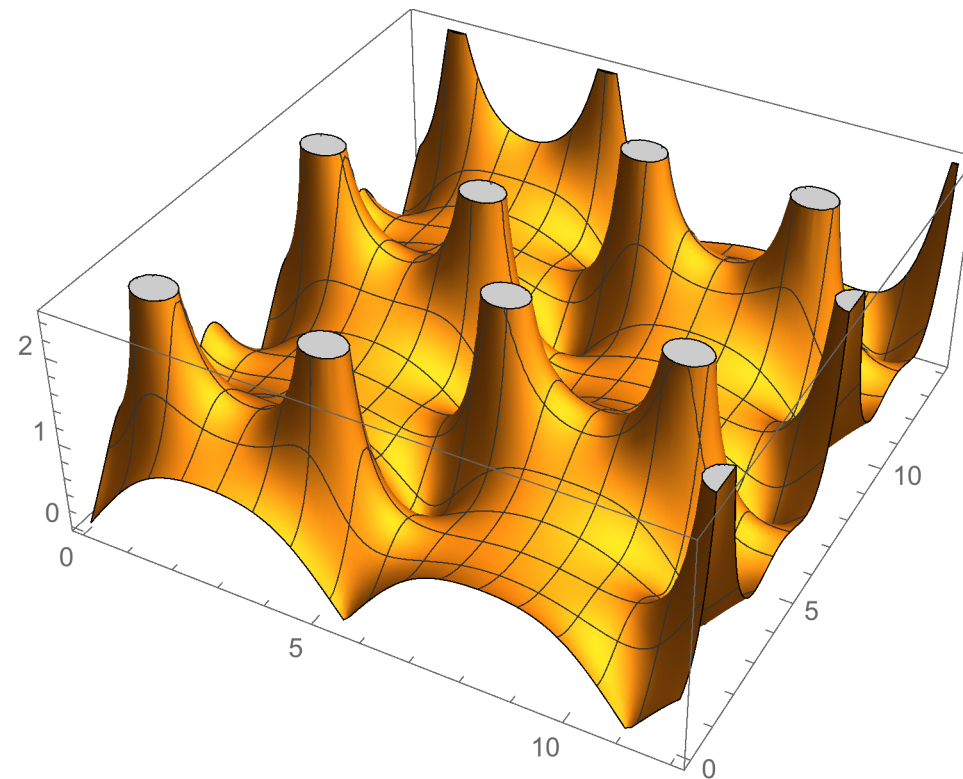
$z_n$  での  $\{q, q^\dagger, p, p^\dagger\}_n$  を初期値として，NDSolve で  $z_{n+1}$  まで積分し，そこでの値  $\{q, q^\dagger, p, p^\dagger\}_{n+1}$  を得る．次にそれを初期値として，NDSolve で  $z_{n+1}$  から  $z_{n+2}$  まで積分し，... 以下同様．

積分路がこのようにカクカクしていても問題はない．どの方向に微分しても微係数が同じになるのが，解析関数だから．（分岐点では問題あり）

# 数値計算への註：続き

数値計算の方法が間違っていないことを確認するために、Lemniscate 上の 8 の字解をその Hamiltonian と  $z = 0$  での初期値を使って、数値計算で再現したのが、下の図。解の絶対値が示されている。

解の様子が正しく再現されているのが見て取れる。

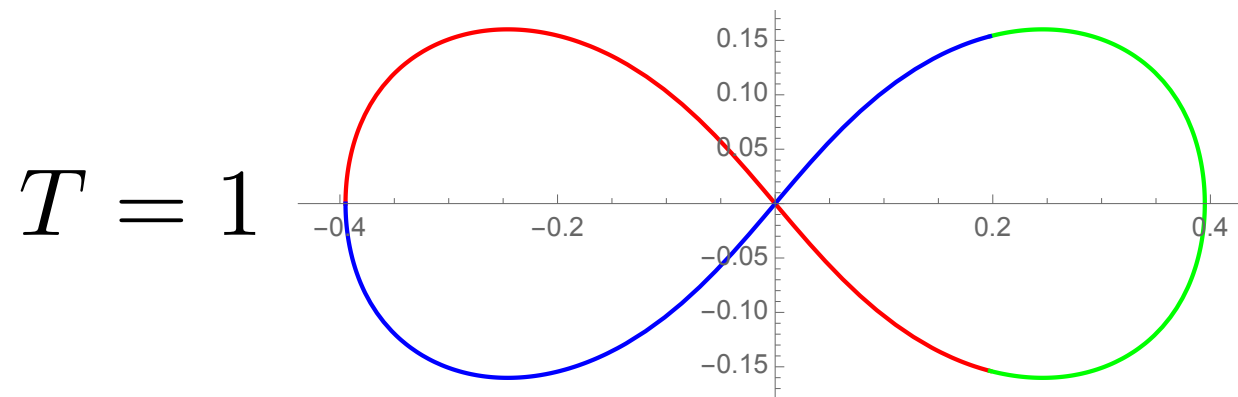


実軸方向は周期より少し長め、虚軸方向は周期の 2 倍より少し長めに計算した。各々の方向に 100 点、全体で 10,000 点の値を計算し、Mathematica の ListPlot3D で表示した。

この計算では、初期値の精度は 34 桁、計算精度は 40 桁とした。

# 3体8の字解

$$\{q_k(0), q_k^\dagger(0), p_k(0), p_k^\dagger(0)\}$$



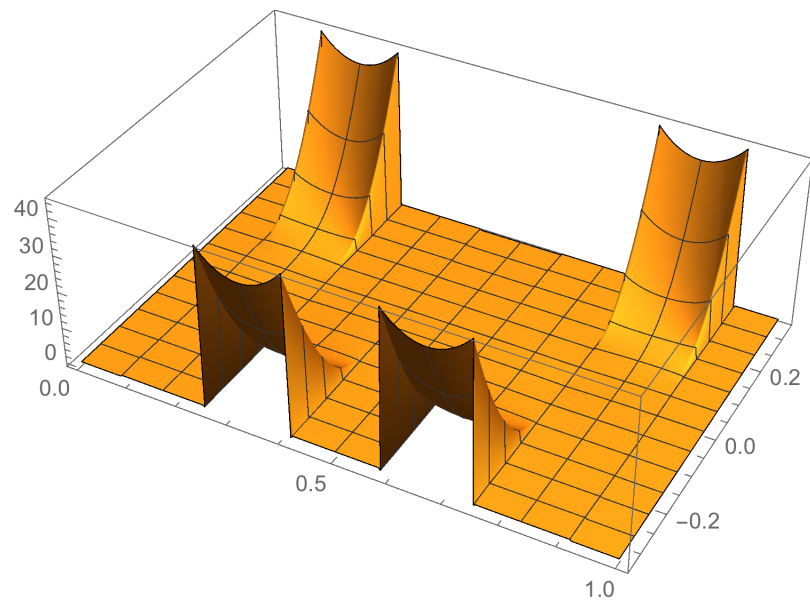
初期値の精度: 38桁程度

$$|q_k(1/3) - q_{k+1}(0)| < 5 \times 10^{-38}$$

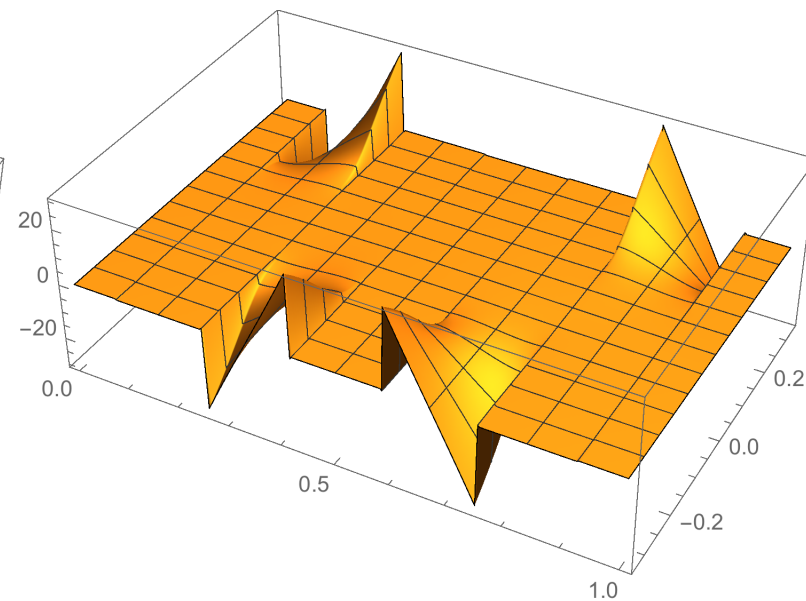
計算の精度: 50桁程度

# 3体8の字解

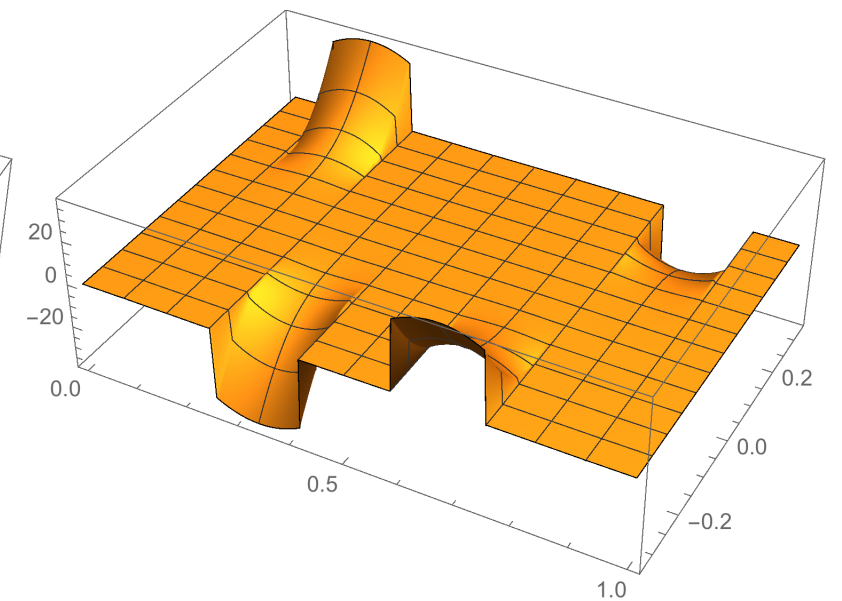
## $q(z)$ の概要



$|q(C; z)|$



$\Re(q(C; z))$



$\Im(q(C; z))$

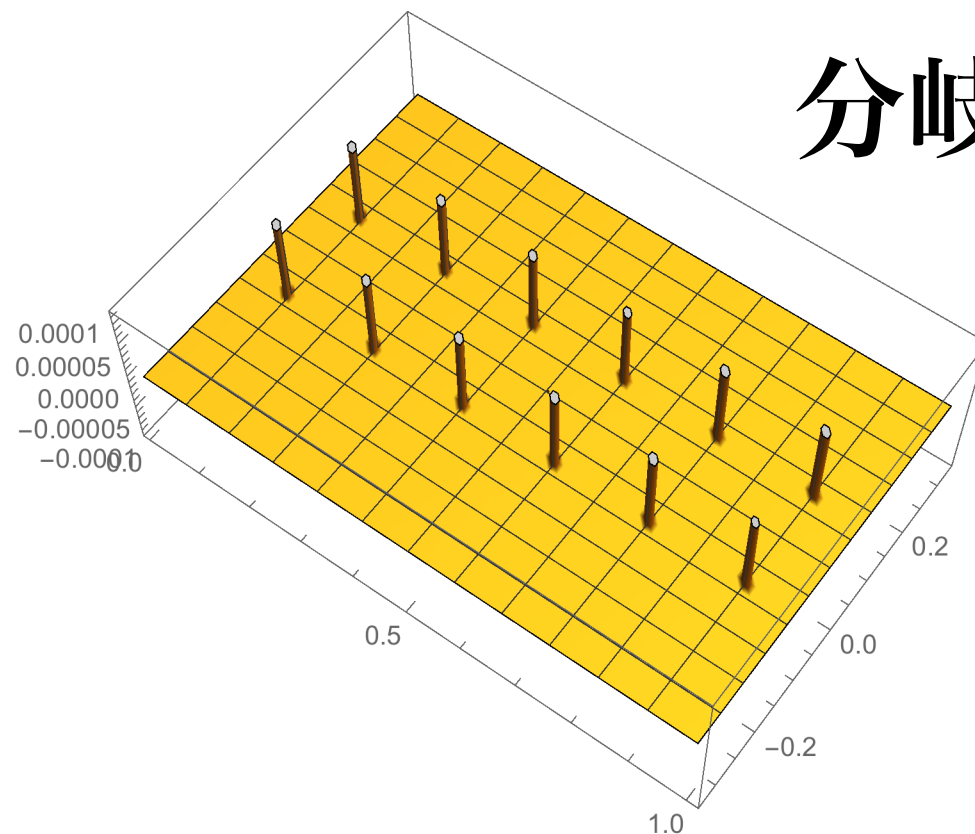
積分経路:  $C$

$$z = t + i\tau$$

A diagram showing the integration path  $C$  in the complex plane. The horizontal axis is labeled  $t$  and the vertical axis is labeled  $i\tau$ . The path  $C$  is a vertical line segment starting from the origin  $0$  and extending upwards to  $i\tau$ .

# 3体8の字解

$q(z)$  の分岐点の概要

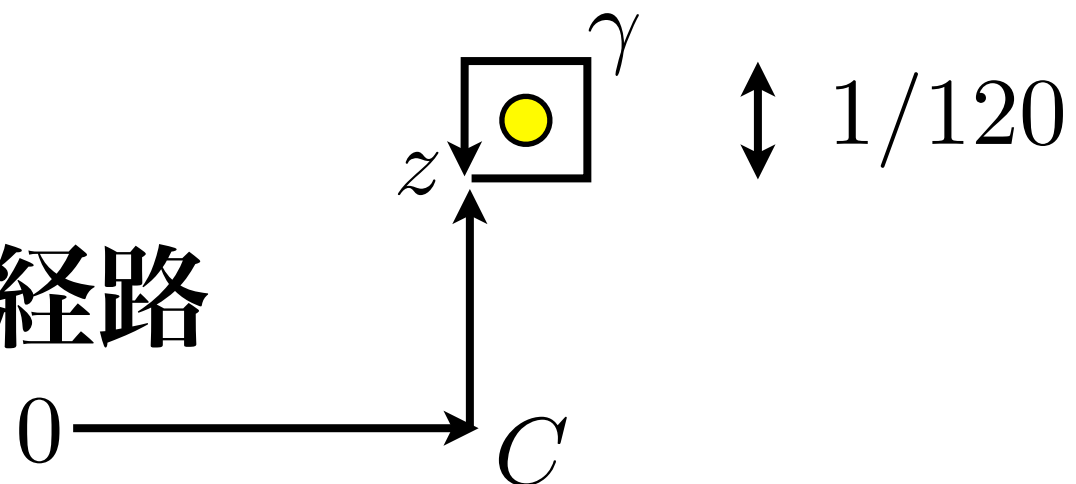


分岐点

$$\Delta q = q(C\gamma; z) - q(C; z) \neq 0$$

$|\Im(z)| < 0.08$  では正則

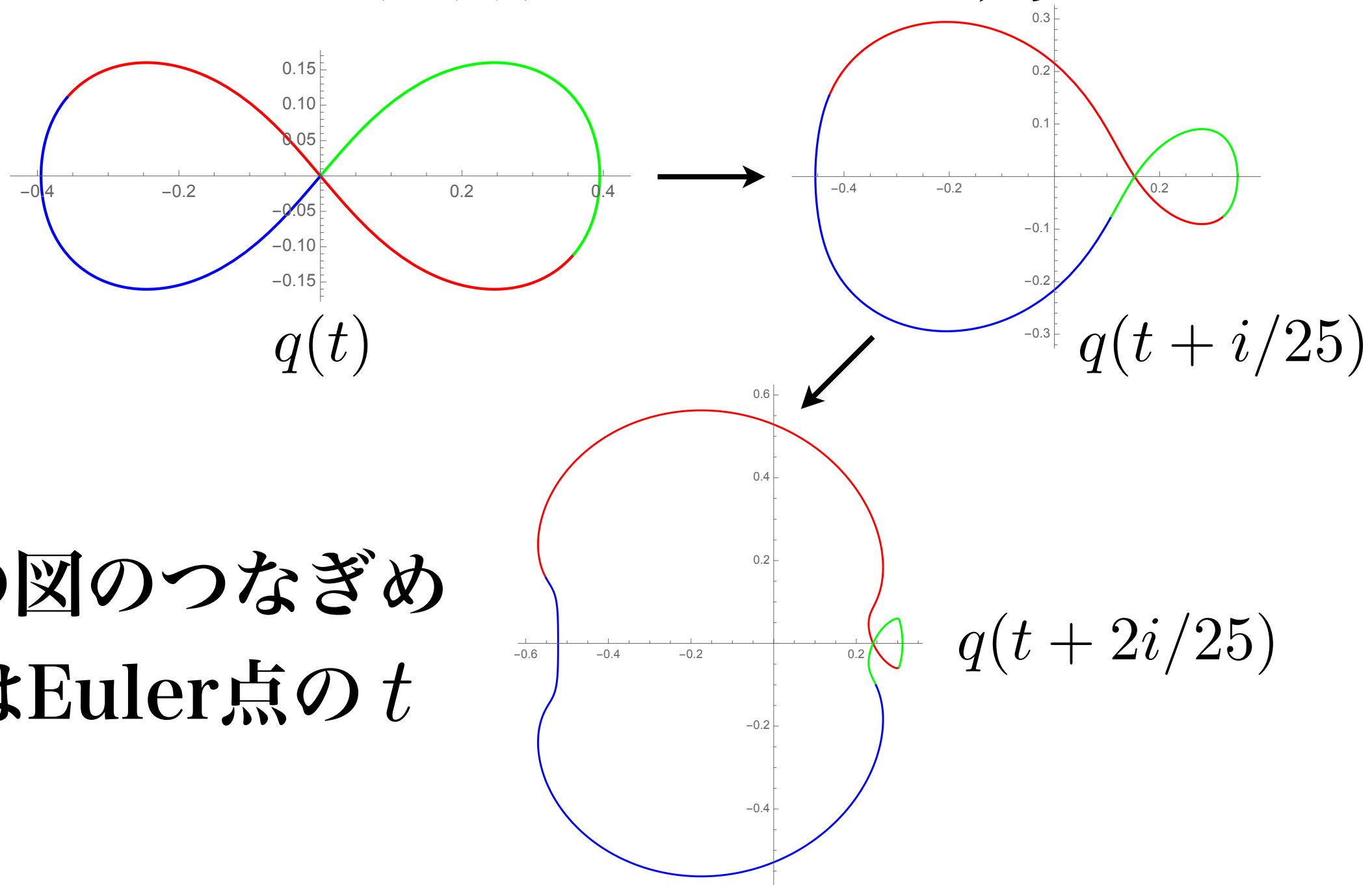
積分経路



# 3体8の字解

$q(z)$  の分岐点の概要

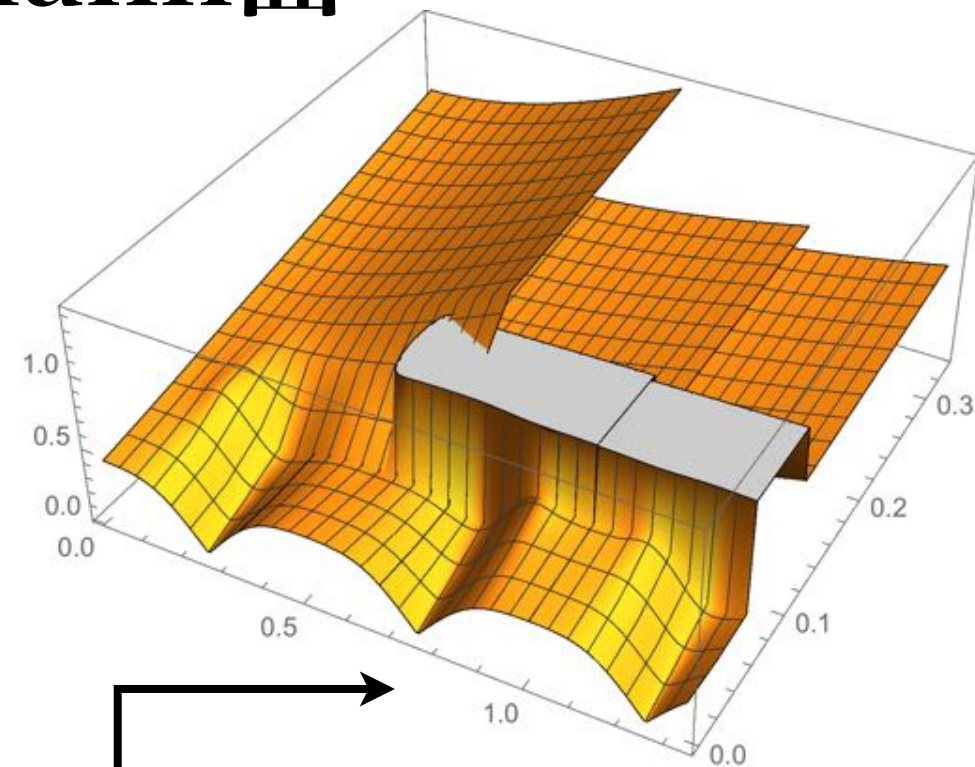
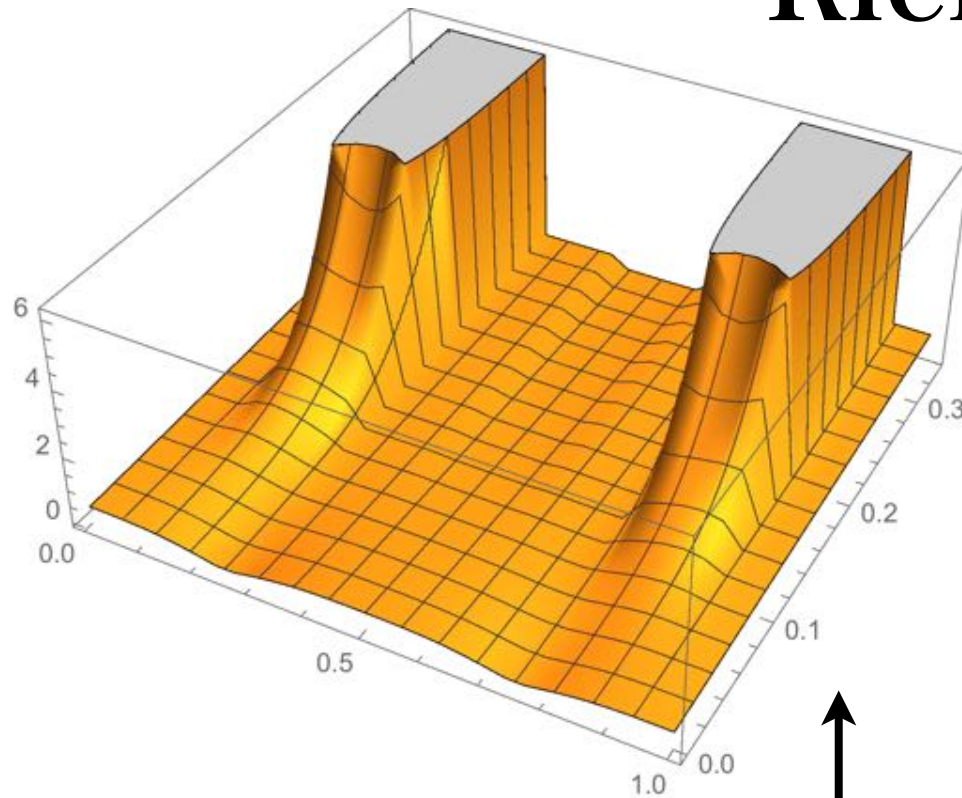
$|\Im(z)| < 0.08$  では正則



この図のつながりめ  
はEuler点の  $t$

# 経路に依存する積分値

⇒ Riemann面



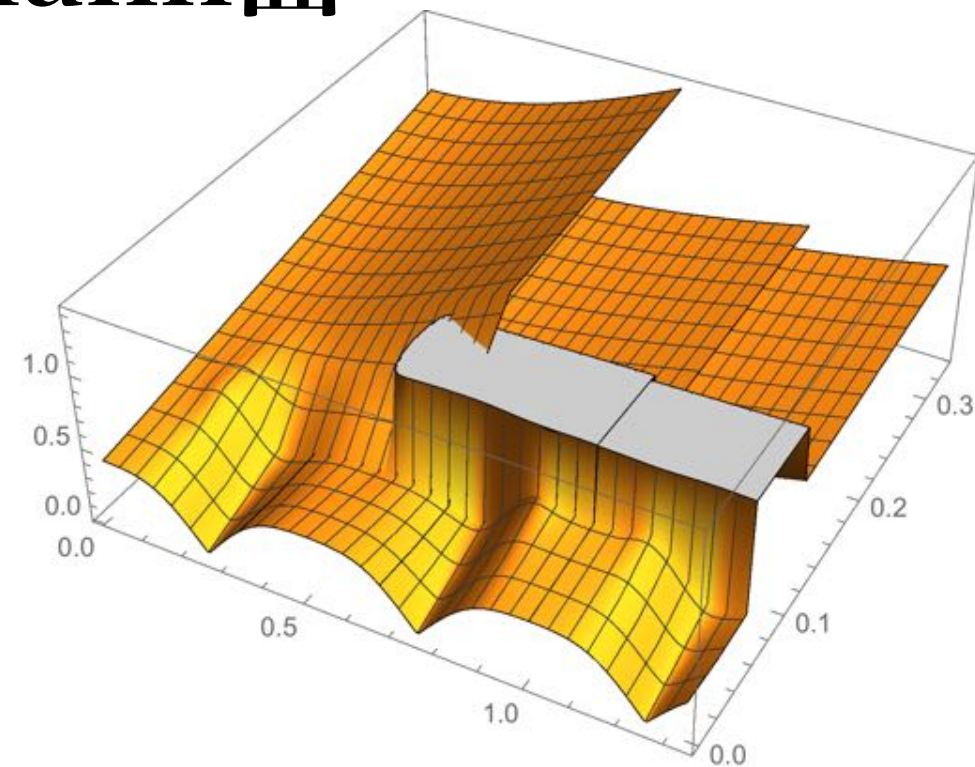
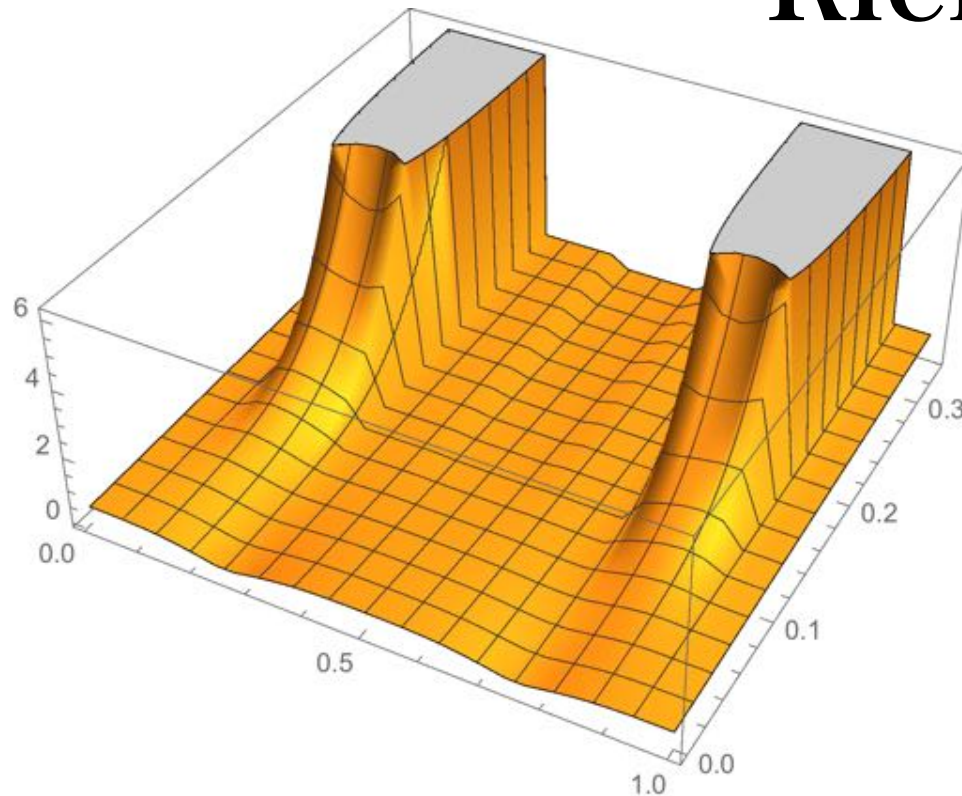
周期性 :  $q(t+1) = q(t) \Rightarrow q(z+1) = q(z)?$

No or Yes

どの枝を取るかによる

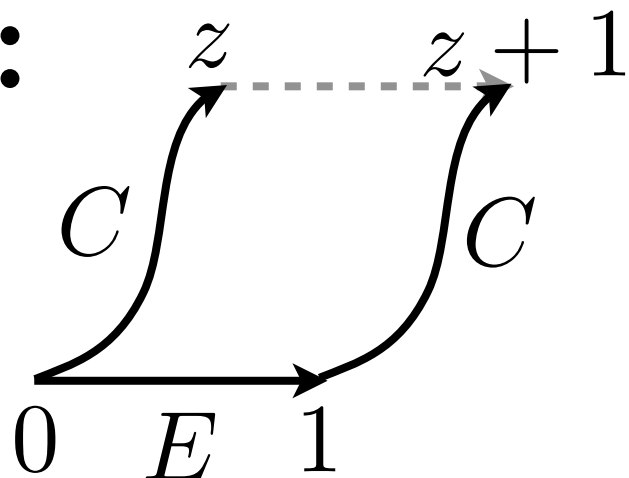
# 経路に依存する積分値

⇒ Riemann面



$$f(t+1) = f(t) \Rightarrow f(EC; z+1) = f(C; z)$$

周期性：



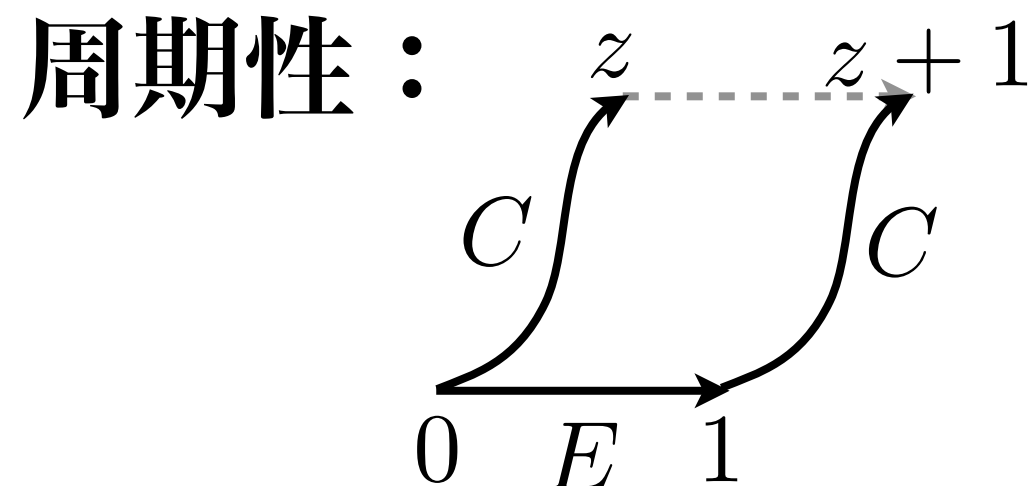
$$\neq f(CE; z+1)$$

次ページ以降に周期性についての註あり

# 経路に依存する積分値. 周期性についての註:

分岐点がある場合には, どのような経路で積分したかを明示する必要がある. そこで, 原点から出発して経路  $C$  に沿って  $z$  まで積分した値を  $f(C; z)$  と表すことにする. また, 原点から経路  $C_1$  に沿って積分し, 次に経路  $C_2$  に沿って  $z$  に至った場合は, 経路  $C$  を  $C = C_1 C_2$  と書き, 積分値を  $f(C_1 C_2; z)$  と書く.

さて, 実軸を含む領域で正則で, 実軸上で周期 1 を持つ関数  $f(z)$  を考える. 実軸上で  $f(t+1) = f(t)$  が成立するので, 全平面で  $f(z+1) = f(z)$  が「成立」するのは間違いないのだが, この関数  $f$  が分岐点を持つ場合は  $f(z)$  は多価関数なので, 左辺と右辺はどの枝での値かが問題になる.



# 経路に依存する積分値. 周期性についての註: つづき

実軸上で成立する等式  $f(t+1) = f(t)$  を, 上の記法で書くと,

$$f(EE^t; t+1) = f(E^t; t).$$

ここで  $E$  は実軸上で 1 だけ進む経路,  $E^t$  は実軸上で  $t$  進む経路.

これをさらに  $C_1$  ( $t$  から進めば  $z$  に至り,  $t+1$  から進めば  $z+1$  に至る) に沿って積分すれば,  $f(EE^tC_1; z+1) = f(E^tC_1; z)$ . ここで  $C = E^tC_1$  と書けば, 一般に,

$$f(EC; z+1) = f(C; z)$$

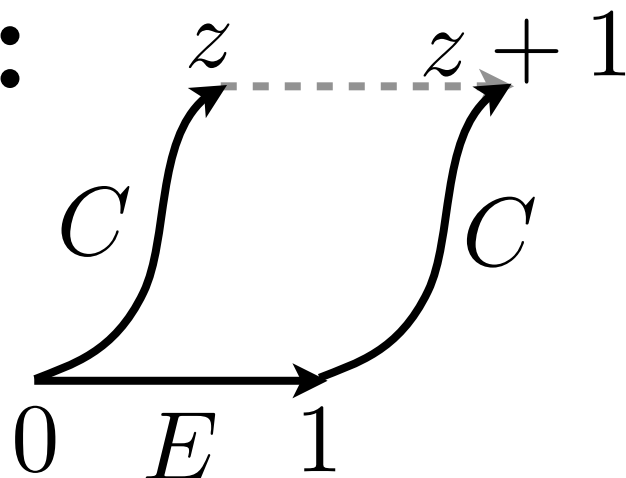
は常に成立する. 下図の実線.

一方, 分岐点がある場合には, 一般には  $f(EC; z+1) \neq f(CE; z+1)$  なので,

$$F(CE; z+1) \neq f(C; z).$$

左図の破線.

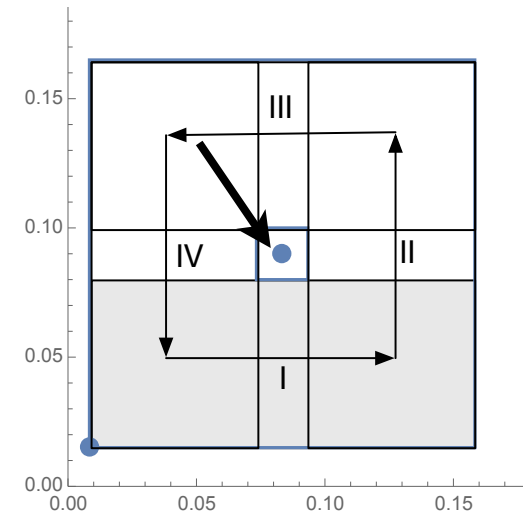
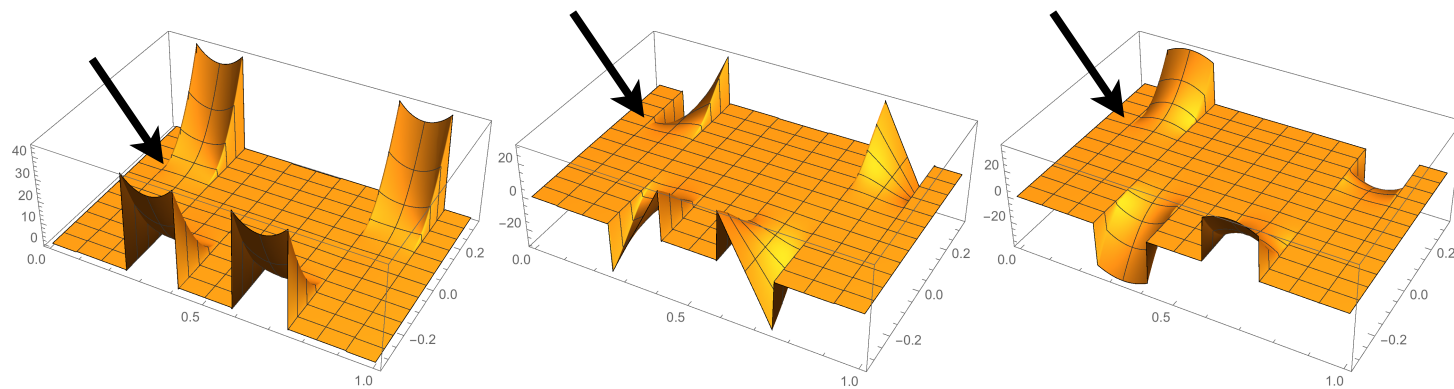
周期性:



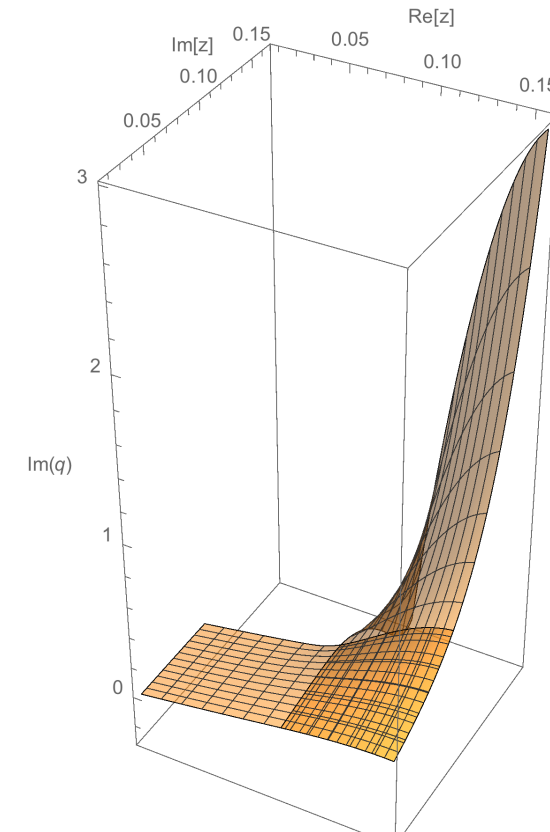
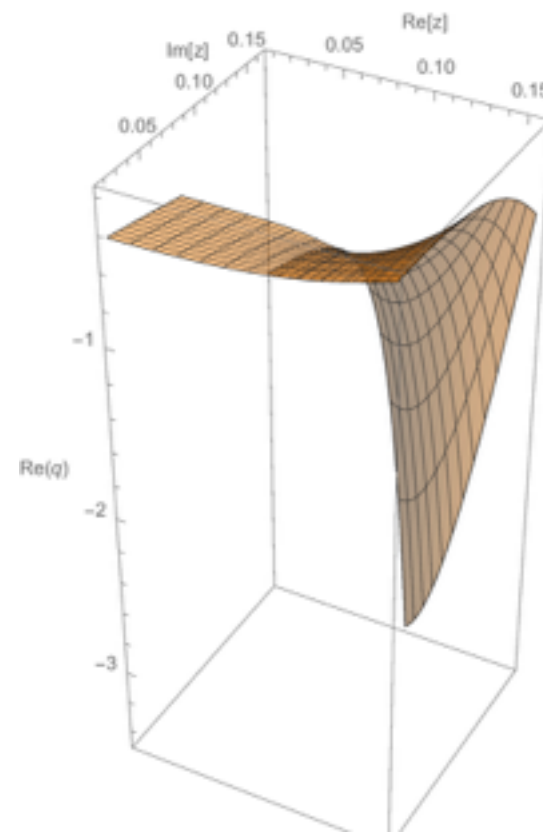
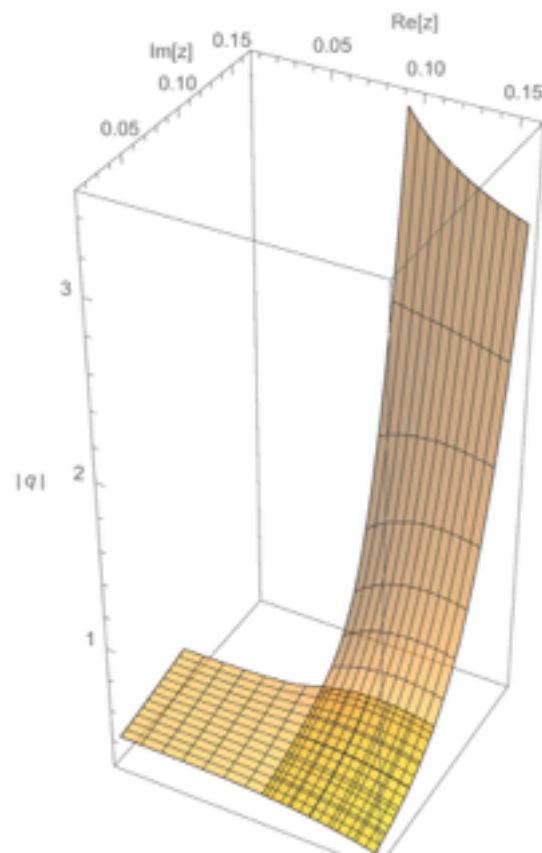
p25の図も

# 3体8の字解

矢印付近の分岐点の周囲の様子

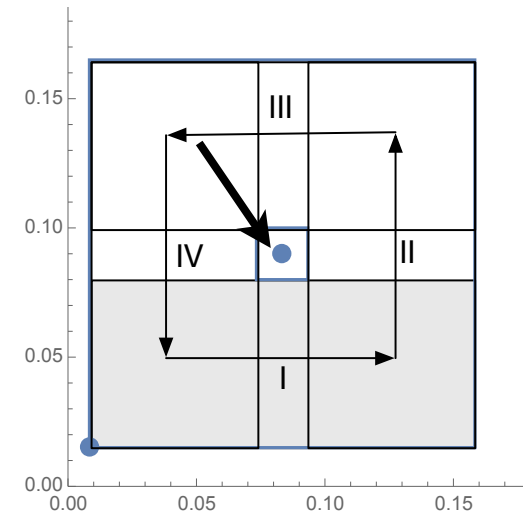
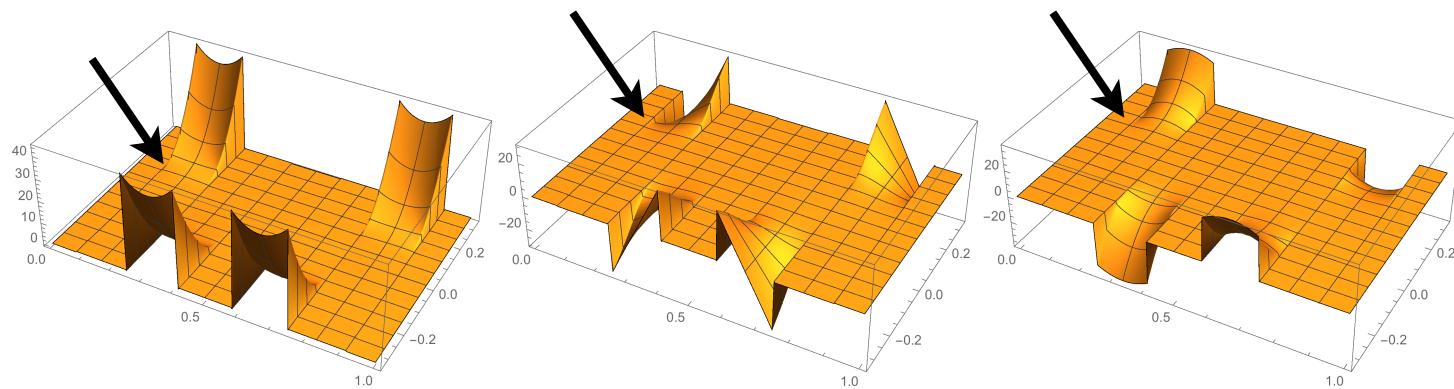


I+II

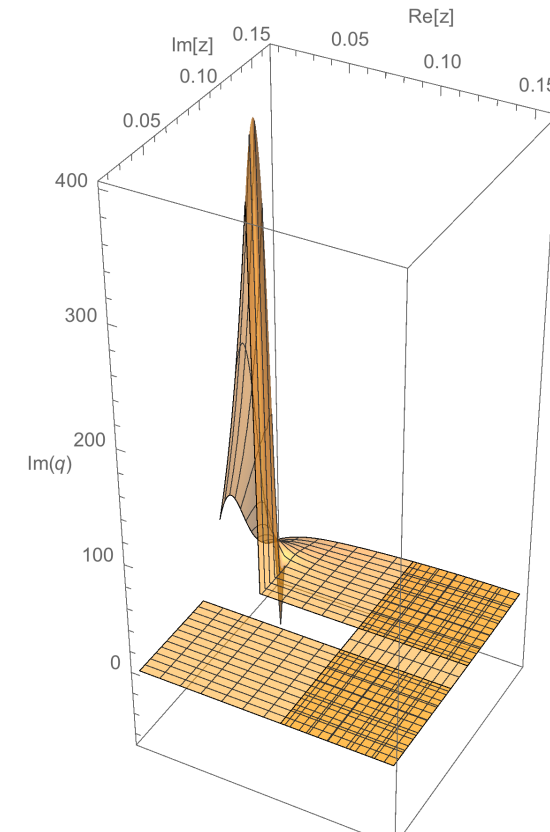
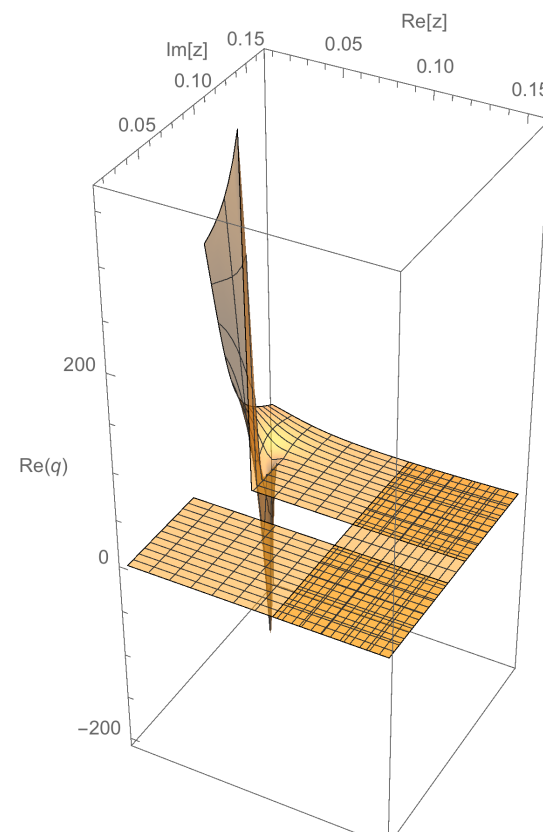
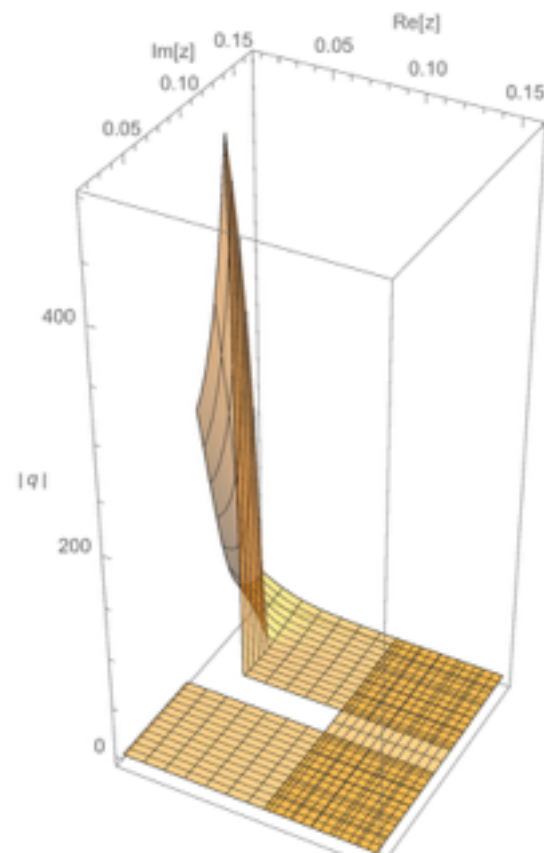


# 3体8の字解

矢印付近の分岐点の周囲の様子

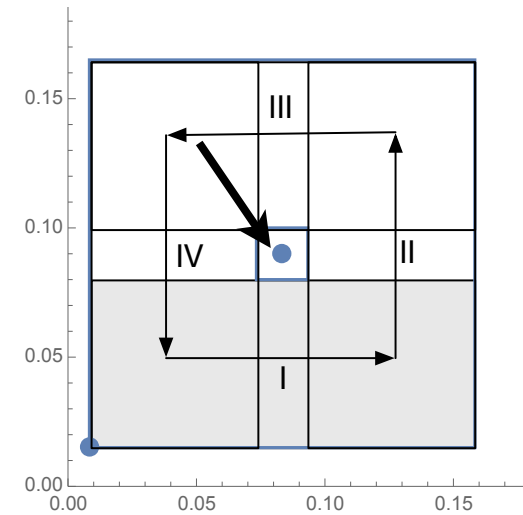
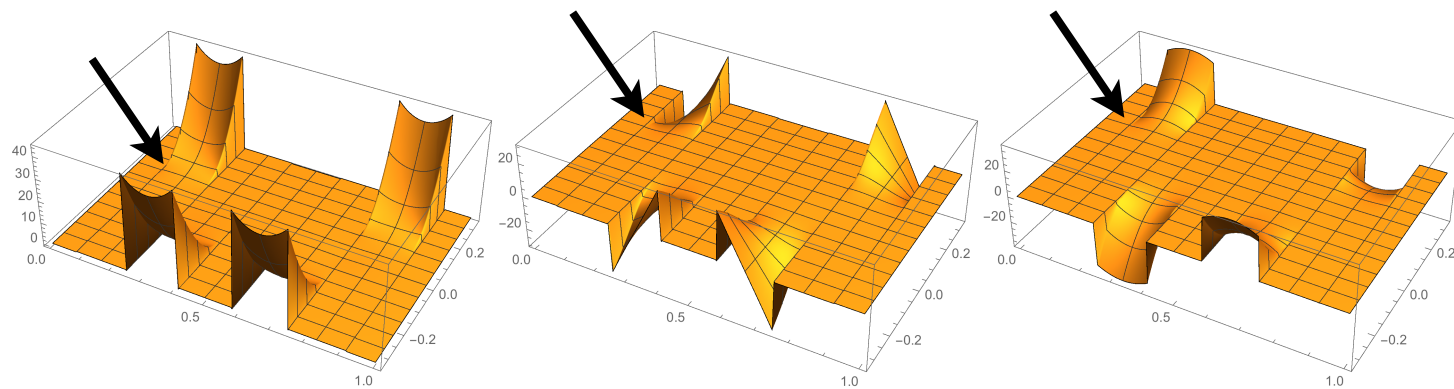


I+II+III

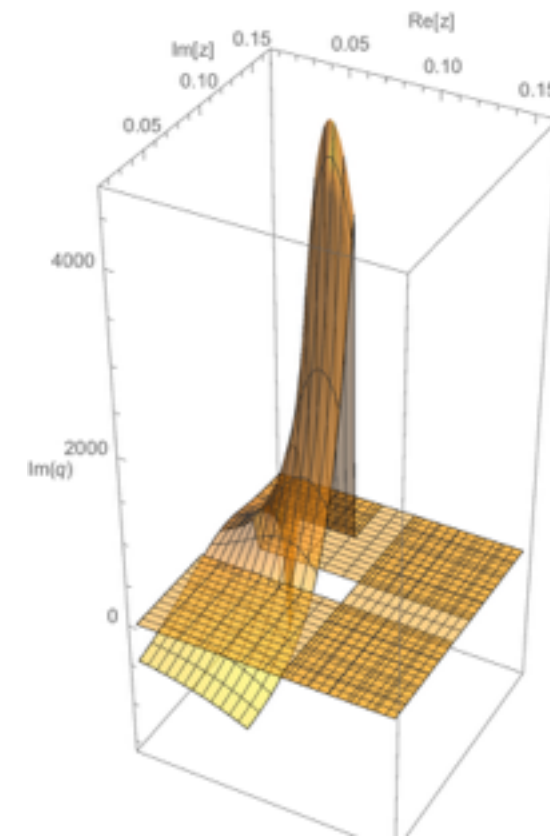
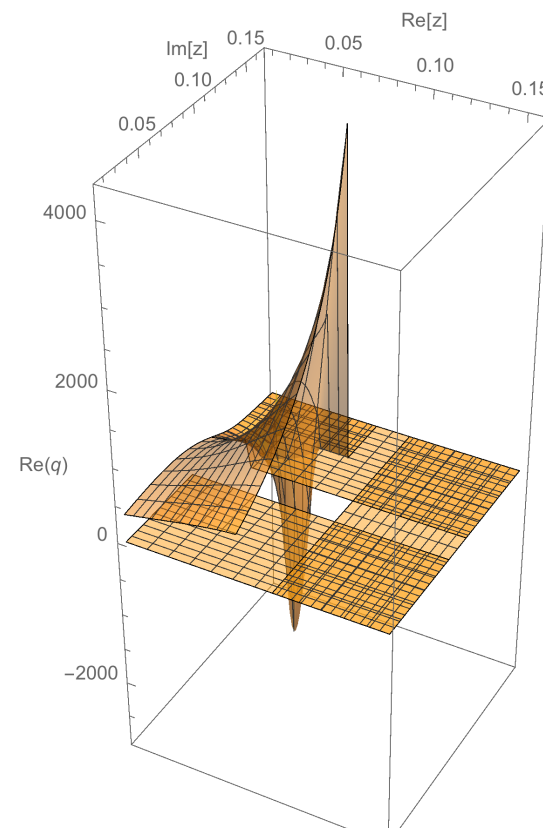
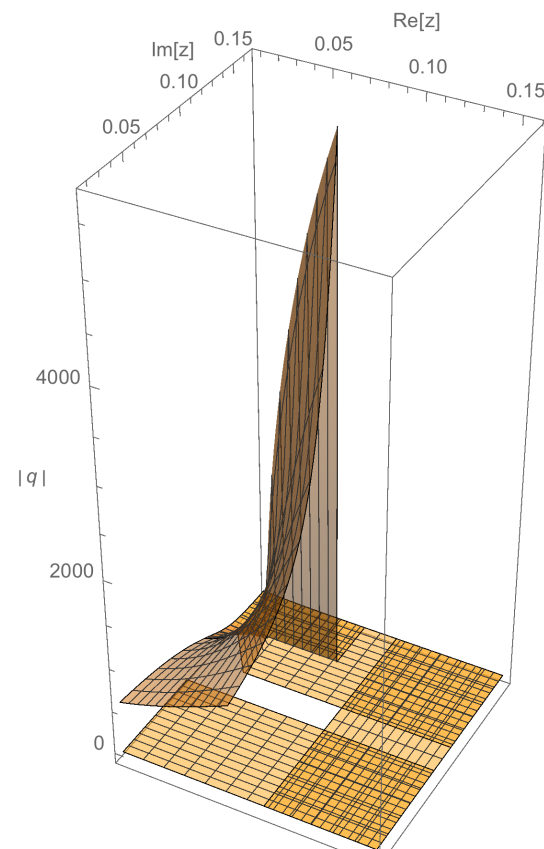


# 3体8の字解

矢印付近の分岐点の周囲の様子

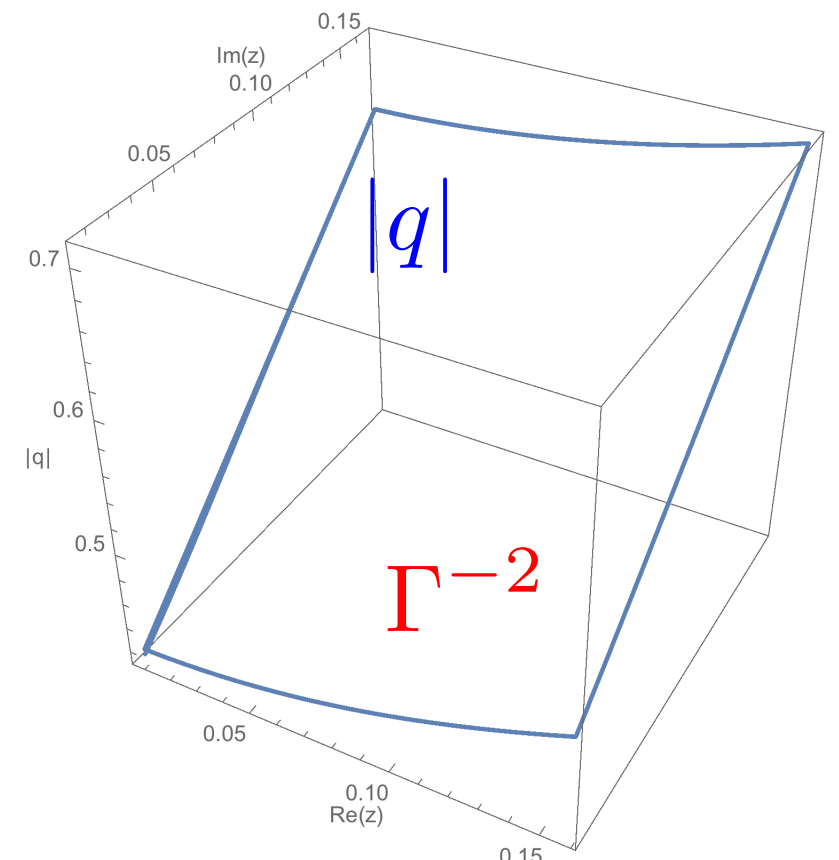
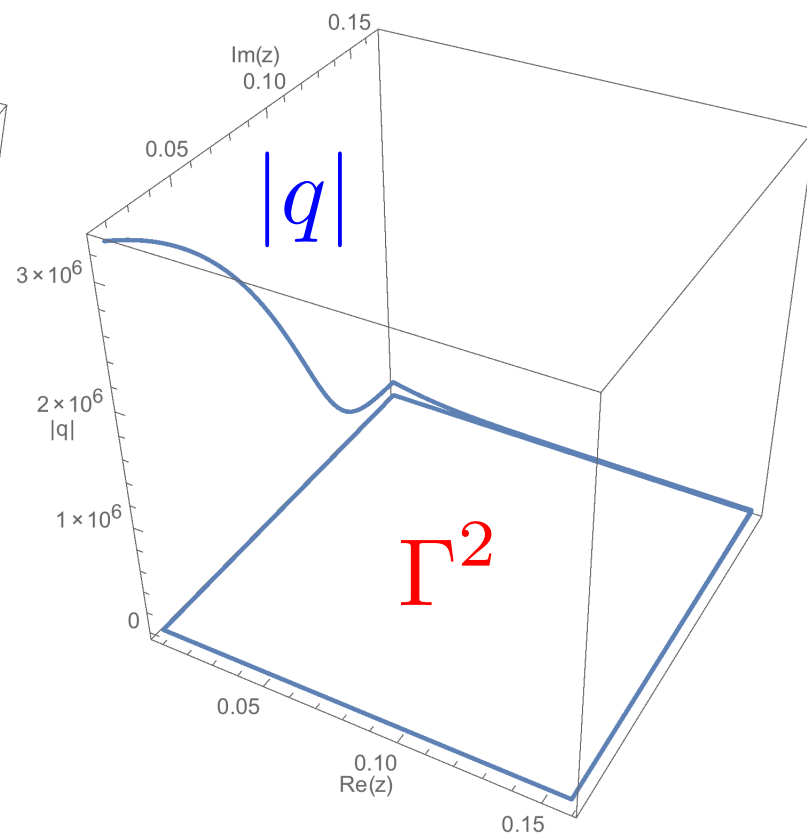
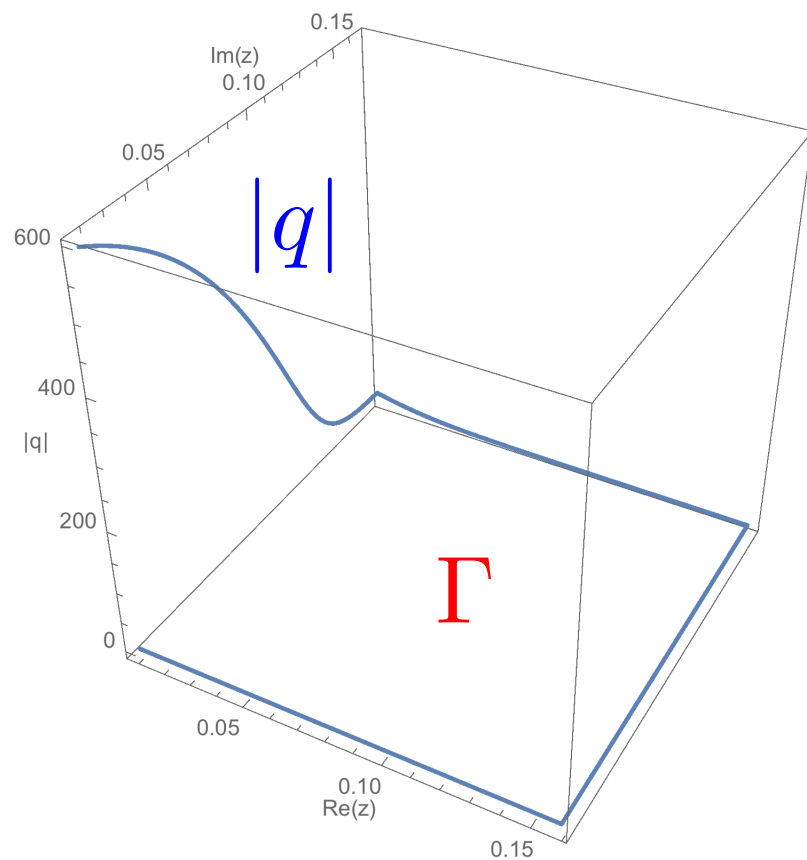
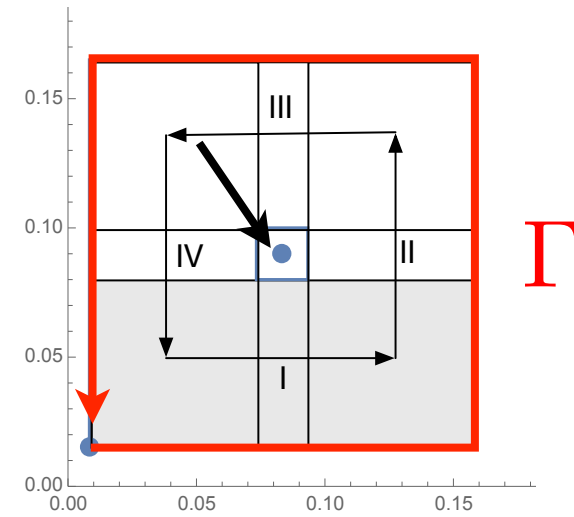
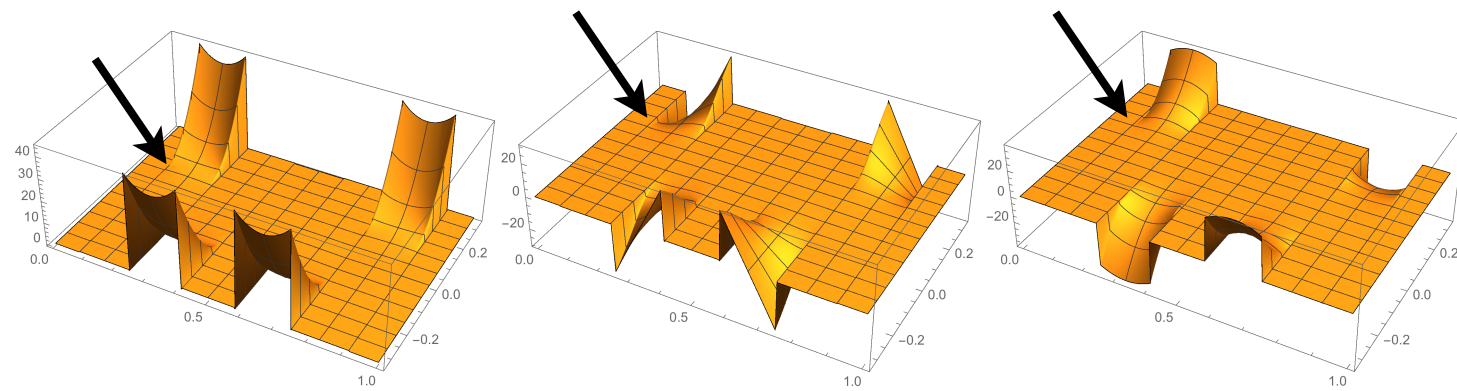


I+II+III  
+IV



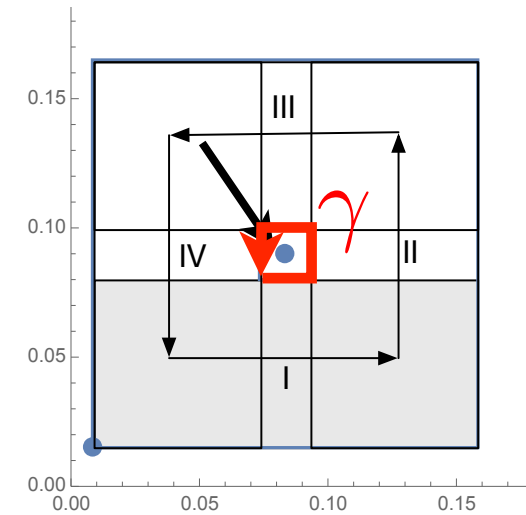
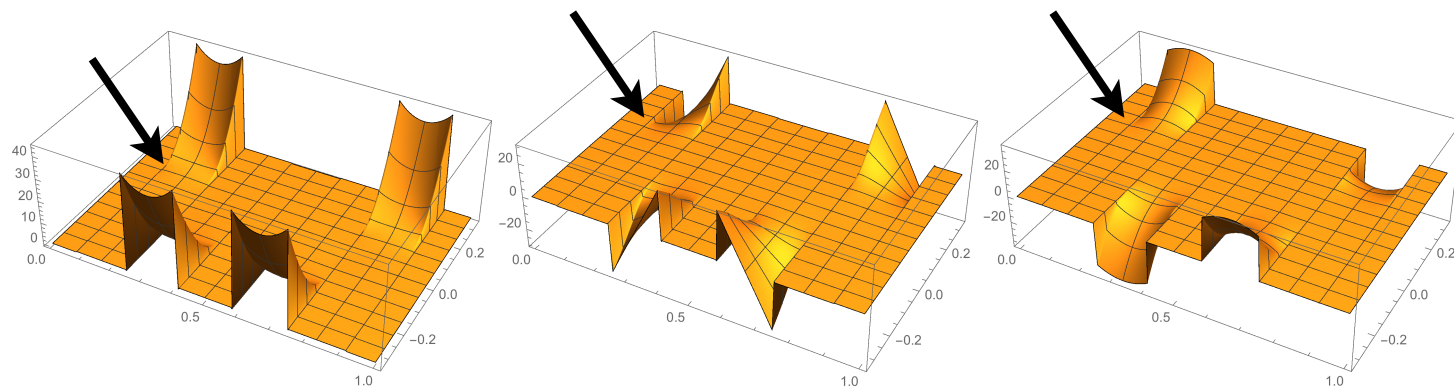
# 3体8の字解

矢印付近の分岐点の周囲の様子

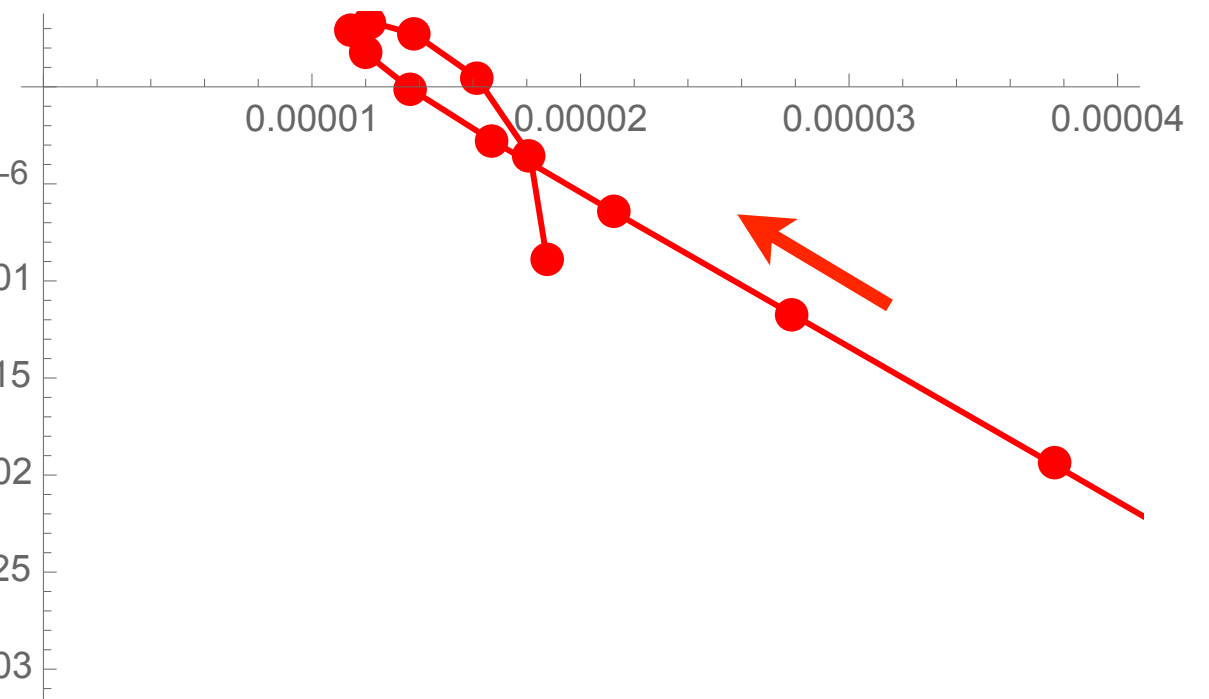
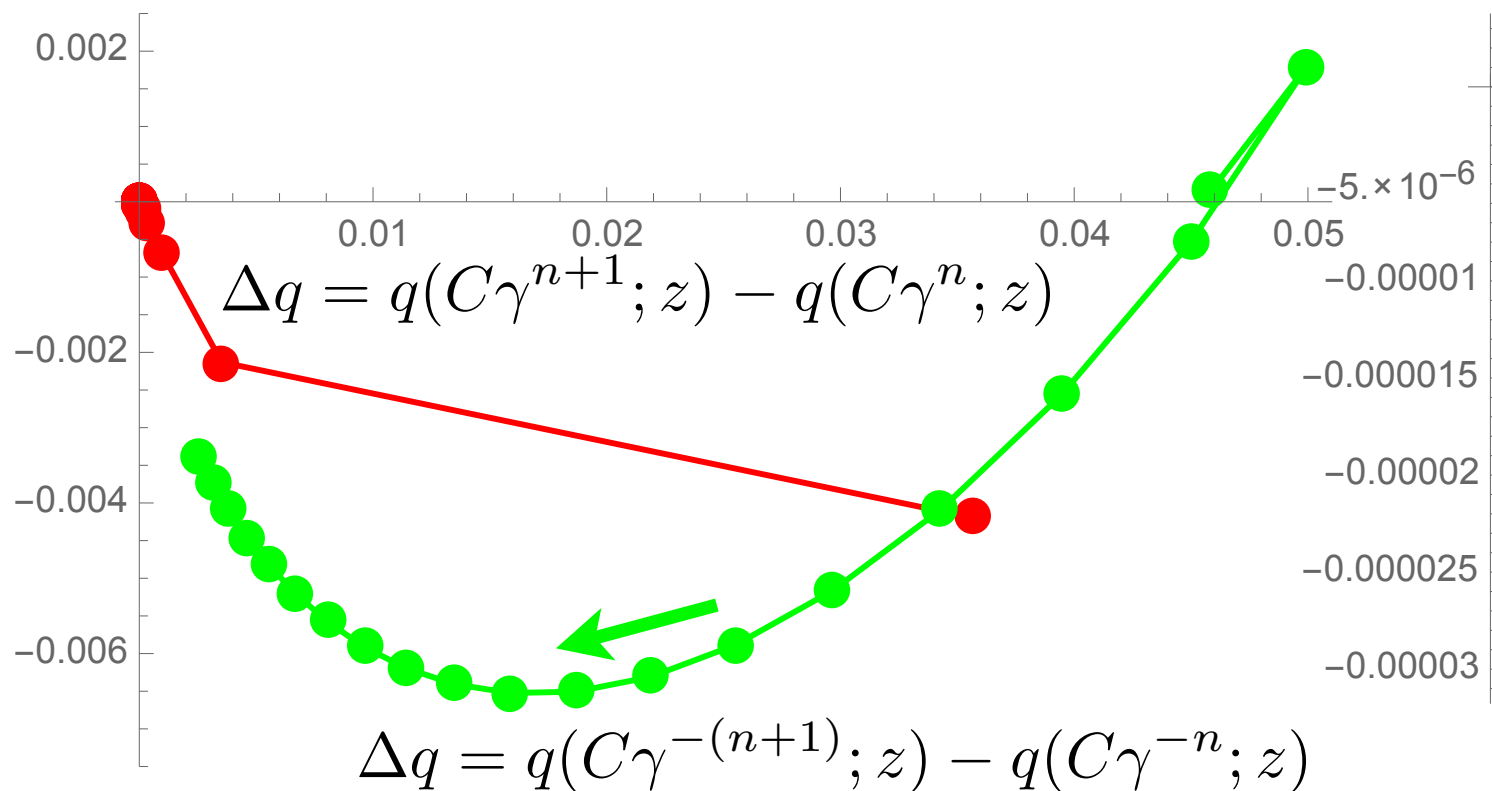


# 3体8の字解

## 矢印付近の分岐点の周囲の様子



$\frac{1}{120}$



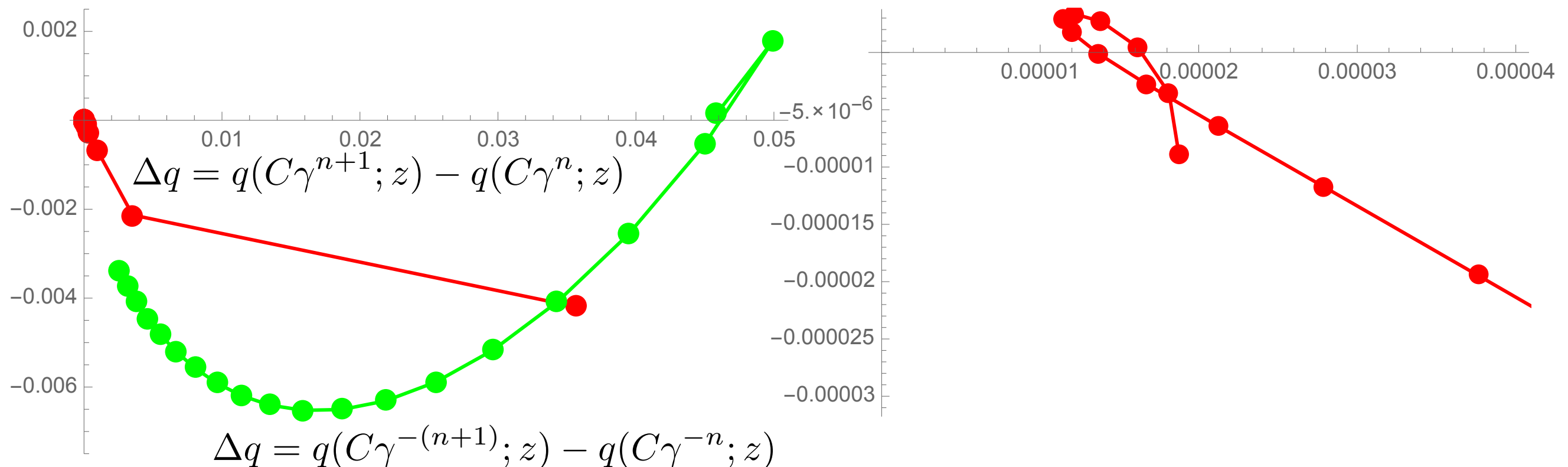
# 3体8の字解

## 分岐点の周囲の様子

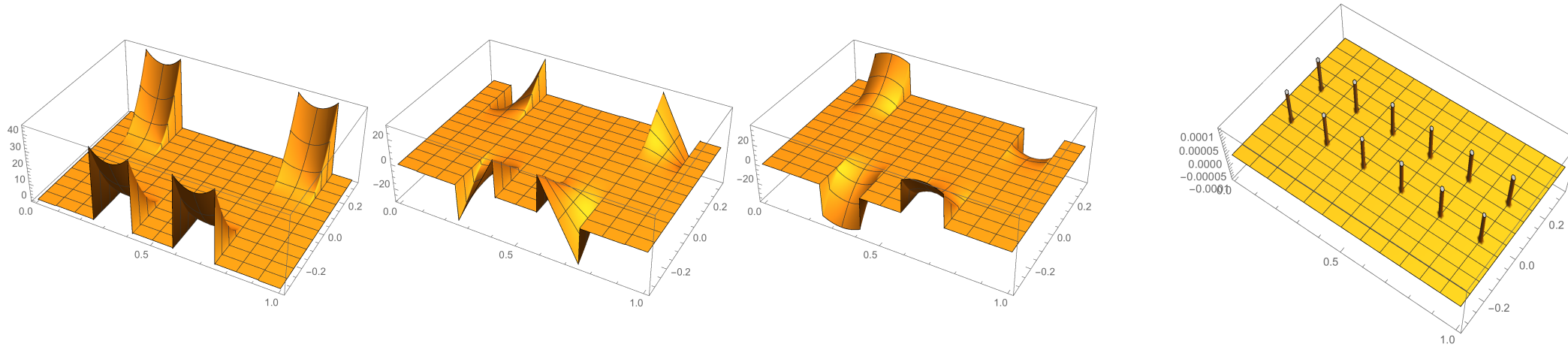
$$\text{if } q(C; z) = g(C; z) + (z - z_0)^\lambda h(C; z)$$

$$\Rightarrow \frac{q(C\gamma^{n+1}; z) - q(C\gamma^n; z)}{q(C\gamma; z) - q(C; z)} = e^{2\pi i \lambda n}$$

$$\lambda \in \mathbb{C}$$



# 複素時間での3体8の字解



- 分岐点は  $t=0$  から1 の間に少なくとも 12 個存在する
- 分岐点の指数は複素数のように見えるが確定しない
- 分岐点を回って原点に戻り初期値に戻る経路は見つからなかった（来た道を引き返すとか，正則な領域だけを回るのは無し）  
 $q(C; 0) \neq q(0), C : \text{non trivial closed path}$
- 極は見当たらない
- 虚数方向に周期はないように見える（述べなかった）